



# SCC-501 - Capítulo 6

## Paradigmas e Técnicas de Projetos de Algoritmos

João Luís Garcia Rosa<sup>1</sup>

<sup>1</sup>Instituto de Ciências Matemáticas e de Computação  
Universidade de São Paulo - São Carlos  
<http://www.icmc.usp.br/~joaoluis>

2011

# Sumário

- 1 Indução matemática e recursividade
  - Apresentação
  - Indução Matemática
  - Recursividade
- 2 Tentativa-e-erro e divisão-e-conquista
  - Algoritmos tentativa-e-erro (*backtracking*)
  - Algoritmos divisão-e-conquista
- 3 Programação Dinâmica, algoritmos gulosos e aproximados
  - Programação Dinâmica
  - Algoritmos gulosos
  - Algoritmos aproximados

# Sumário

- 1 **Indução matemática e recursividade**
  - **Apresentação**
  - Indução Matemática
  - Recursividade
- 2 **Tentativa-e-erro e divisão-e-conquista**
  - Algoritmos tentativa-e-erro (*backtracking*)
  - Algoritmos divisão-e-conquista
- 3 **Programação Dinâmica, algoritmos gulosos e aproximados**
  - Programação Dinâmica
  - Algoritmos gulosos
  - Algoritmos aproximados

# Apresentação

- O projeto de algoritmos requer abordagens adequadas:
  - A forma como um algoritmo aborda o problema pode levar a um desempenho ineficiente,
  - Em certos casos, o algoritmo pode não conseguir resolver o problema em tempo viável.
- Serão apresentados os principais paradigmas a serem seguidos durante o projeto de algoritmos, os quais levam a abordagens adequadas de projeto.

# Apresentação

- Paradigmas de Projeto de Algoritmos [6]:
  - indução,
  - recursividade,
  - algoritmos tentativa e erro,
  - divisão e conquista,
  - programação dinâmica,
  - algoritmos gulosos,
  - algoritmos aproximados.

# Apresentação

- Indução matemática e recursividade já foram estudados no início do curso, mas serão novamente considerados como paradigmas de projeto de algoritmos,
- Algoritmos **tentativa-e-erro** analisam todas as soluções possíveis do problema, sem utilizar nenhum critério para evitar a análise de certas soluções baseadas em outras já obtidas,
- O algoritmo implementa a idéia mais simples possível para se obter a solução do problema,
- Entretanto, essa abordagem é na maioria das vezes inviável.

# Apresentação

- Três outras estratégias baseiam-se na idéia de **decomposição** de problemas complexos em outros mais simples, cujas soluções serão **combinadas** para fornecer uma solução para o problema original,
- As estratégias diferem na maneira de proceder:
  - **divisão e conquista** costuma fornecer algoritmos recursivos;
  - **programação dinâmica** e
  - **algoritmos gulosos** costumam levar a algoritmos iterativos.
- Algoritmos aproximados tentam resolver o problema quando a solução é considerada difícil (tempo exponencial).

# Apresentação

- Infelizmente, **não** existe um paradigma que seja o melhor dentre todos!
- Um problema pode ser resolvido de maneira mais eficiente adotando-se determinado paradigma em detrimento de outro,
- Como será visto, um paradigma pode levar a um algoritmo  $\mathcal{O}(2^n)$  e outro paradigma a um algoritmo  $\mathcal{O}(n^3)$ , para a resolução de um mesmo problema.



# Apresentação

- Por exemplo:
  - Como ordenar um vetor de inteiros?
  - Como realizar o produto entre  $n$  matrizes de modo que o número de operações seja o menor possível?
  - **Problema da mochila:**
    - Considere  $n$  itens a serem levados para uma viagem, dentro de uma mochila de capacidade  $L$  que não pode comportar todos os itens,
    - Cada item tem um peso  $w_i$  e uma utilidade  $c_i$ . Quais itens escolher, que modo que a utilidade total dos itens levados seja a maior possível?

# Sumário

- 1 **Indução matemática e recursividade**
  - Apresentação
  - **Indução Matemática**
  - Recursividade
- 2 Tentativa-e-erro e divisão-e-conquista
  - Algoritmos tentativa-e-erro (*backtracking*)
  - Algoritmos divisão-e-conquista
- 3 Programação Dinâmica, algoritmos gulosos e aproximados
  - Programação Dinâmica
  - Algoritmos gulosos
  - Algoritmos aproximados

## Indução matemática [6]

- É útil para provar asserções sobre a correção e a eficiência de algoritmos,
- Consiste em inferir uma lei geral a partir de instâncias particulares,
- Seja  $T$  um teorema que tenha como parâmetro um número natural  $n$ ,
- Para provar que  $T$  é válido para todos os valores de  $n$ , prova-se que:
  - 1  $T$  é válido para  $n = 1$ ;
  - 2 Para todo  $n > 1$ , se  $T$  é válido para  $n - 1$ , então  $T$  é válido para  $n$ .

## Indução matemática [6]

- A condição 1 é chamada de **passo base**,
- Provar a condição 2 é geralmente mais fácil que provar o teorema diretamente (pode-se usar a asserção de que  $T$  é válido para  $n - 1$ ,
- Esta afirmativa é chamada de **hipótese de indução** ou **passo indutivo**,
- As condições 1 e 2 implicam  $T$  válido para  $n = 2$ , o que junto com a condição 2 implica  $T$  também válido para  $n = 3$ , e assim por diante.

# Indução matemática [6]

- $S(n) = 1 + 2 + \dots + n = n(n + 1)/2$ :
  - Para  $n = 1$  a asserção é verdadeira, pois  $S(1) = 1 = 1 \times (1 + 1)/2$  (passo base),
  - Assume-se que a soma dos primeiros  $n$  números naturais  $S(n)$  é  $n(n + 1)/2$  (hipótese de indução),
  - Pela definição de  $S(n)$  sabe-se que  $S(n + 1) = S(n) + n + 1$ ,
  - Usando a hipótese de indução,  $S(n + 1) = n(n + 1)/2 + n + 1 = (n + 1)(n + 2)/2$ , que é exatamente o que se quer provar.

## Limite Superior de Equações de Recorrência [6]

- A solução de uma equação de recorrência pode ser difícil de ser obtida,
- Nestes casos, pode ser mais fácil tentar adivinhar a solução ou obter um limite superior para a ordem de complexidade,
- Adivinhar a solução funciona bem quando se está interessado apenas em um limite superior, ao invés da solução exata,
- Mostrar que um certo limite existe é mais fácil do que obter o limite,
- Ex.:  $T(2n) \leq 2T(n) + 2n - 1$ ,  $T(2) = 1$ , definida para valores de  $n$  que são potências de 2:
  - O objetivo é encontrar um limite superior na notação  $\mathcal{O}$ , onde o lado direito da desigualdade representa o pior caso.

## Indução Matemática para Resolver Equação de Recorrência [6]

- $T(2n) \leq 2T(n) + 2n - 1$ ,  $T(2) = 1$ , definida para valores de  $n$  que são potências de 2:
  - Procura-se  $f(n)$  tal que  $T(n) = \mathcal{O}(f(n))$ , mas fazendo com que  $f(n)$  seja o mais próximo possível da solução real para  $T(n)$ ,
  - Considera-se o palpite  $f(n) = n^2$ ,
  - Quer-se provar que  $T(n) = \mathcal{O}(f(n))$  utilizando **indução matemática** em  $n$ :
    - **Passo base:**  $T(2) = 1 \leq f(2) = 4$ ,
    - **Passo de indução:** provar que  $T(n) \leq f(n)$  implica  $T(2n) \leq f(2n)$ :

$$\begin{aligned} T(2n) &\leq 2T(n) + 2n - 1, && \text{(def. da recorrência)} \\ &\leq 2n^2 + 2n - 1, && \text{(hipótese de indução)} \\ &< (2n)^2, \end{aligned}$$

que é exatamente o que se quer provar. Logo,  
 $T(n) = \mathcal{O}(n^2)$ .

## Indução Matemática para Resolver Equação de Recorrência [6]

- Vai-se tentar um palpite menor,  $f(n) = cn$ , para alguma constante  $c$ ,
- Provar que  $T(n) \leq cn$  implica em  $T(2n) \leq c2n$ . Assim:

$$\begin{aligned} T(2n) &\leq 2T(n) + 2n - 1, && \text{(def. da recorrência)} \\ &\leq 2cn + 2n - 1, && \text{(hipótese de indução)} \\ &> c2n. \end{aligned}$$

- $cn$  cresce mais lentamente que  $T(n)$ , pois  $c2n = 2cn$  e não existe espaço para o valor  $2n - 1$ ,
- Logo,  $T(n)$  está entre  $cn$  e  $n^2$ .



## Indução Matemática para Resolver Equação de Recorrência [6]

- Vai-se então tentar  $f(n) = n \log n$ :
  - **Passo base:**  $T(2) < 2 \log 2$ ,
  - **Passo de indução:** vai-se assumir que  $T(n) \leq n \log n$ .
- Quer-se mostrar que  $T(2n) \leq 2n \log 2n$ . Assim:

$$\begin{aligned} T(2n) &\leq 2T(n) + 2n - 1, && \text{(def. da recorrência)} \\ &\leq 2n \log n + 2n - 1, && \text{(hipótese de indução)} \\ &< 2n \log 2n, \end{aligned}$$

- A diferença entre as fórmulas agora é de apenas 1,
- De fato,  $T(n) = n \log n - n + 1$  é a solução exata de  $T(n) = 2T(n/2) + n - 1$ ,  $T(1) = 0$ , que descreve o comportamento do algoritmo de ordenação *mergesort*.

# Sumário

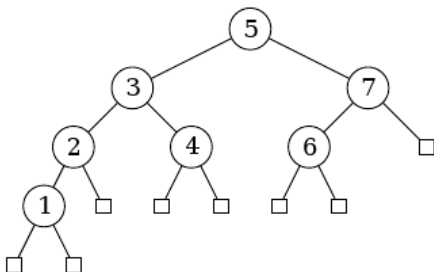
- 1 **Indução matemática e recursividade**
  - Apresentação
  - Indução Matemática
  - **Recursividade**
- 2 Tentativa-e-erro e divisão-e-conquista
  - Algoritmos tentativa-e-erro (*backtracking*)
  - Algoritmos divisão-e-conquista
- 3 Programação Dinâmica, algoritmos gulosos e aproximados
  - Programação Dinâmica
  - Algoritmos gulosos
  - Algoritmos aproximados

# Recursividade [6]

- Um procedimento que chama a si mesmo, direta ou indiretamente, é dito ser **recursivo**,
- Recursividade permite descrever algoritmos de forma mais clara e concisa, especialmente problemas recursivos por natureza ou que utilizam estruturas recursivas,

## Recursividade [6]

- Ex.: árvore binária de pesquisa:
  - Todos os registros com chaves menores estão na subárvore esquerda;
  - Todos os registros com chaves maiores estão na subárvore direita.



# Recursividade [6]

```
typedef long TipoChave;

typedef struct {
    TipoChave Chave;
    /* outros componentes */
} Registro;

typedef struct {
    Registro Reg;
    struct Nodo *Esq, *Dir;
} Nodo;
```

# Recursividade [6]

- Algoritmo para percorrer todos os registros em ordem de **caminhamento central**:
  - 1 caminha na subárvore esquerda na ordem central;
  - 2 visita a raiz;
  - 3 caminha na subárvore direita na ordem central.
- No caminhamento central, os vértices são visitados em ordem lexicográfica das chaves.

```
void Central(Nodo *p)
{
    if (p == NULL)
        return;
    Central(p -> Esq);
    printf("%d\n", p -> Reg.Chave);
    Central(p -> Dir);
}
```

## Implementação de Recursividade [6]

- Usa-se uma **pilha** para armazenar os dados usados em cada chamada de um procedimento que ainda não terminou,
- Todos os dados não globais vão para a pilha, registrando o estado corrente da computação,
- Quando uma ativação anterior prossegue, os dados da pilha são recuperados,
- No caso do caminhamento central:
  - para cada chamada recursiva, o valor de  $p$  e o endereço de retorno da chamada recursiva são armazenados na pilha,
  - Quando encontra  $p = null$  o procedimento retorna para quem chamou utilizando o endereço de retorno que está no topo da pilha.

## Problema de Terminação em Procedimentos Recursivos [6]

- Procedimentos recursivos introduzem a possibilidade de iterações que podem não terminar: existe a necessidade de considerar o problema de **terminação**,
- É fundamental que a chamada recursiva a um procedimento  $P$  esteja sujeita a uma condição  $B$ , a qual se torna não-satisfeita em algum momento da computação,
- Esquema para procedimentos recursivos: composição  $\mathcal{C}$  de comandos  $S_i$  e  $P$ :
  - $P \equiv \text{if } B \text{ then } \mathcal{C}[S_i, P]$ .
- Para demonstrar que uma repetição termina, define-se uma função  $f(x)$ , sendo  $x$  o conjunto de variáveis do programa, tal que:
  - 1  $f(x) \leq 0$  implica na condição de terminação;
  - 2  $f(x)$  é decrementada a cada iteração.



## Problema de Terminação em Procedimentos Recursivos [6]

- Uma forma simples de garantir terminação é associar um parâmetro  $n$  para  $P$  (no caso **por valor**) e chamar  $P$  recursivamente com  $n - 1$ ,
- A substituição da condição  $B$  por  $n > 0$  garante terminação:
  - $P \equiv \text{if } n > 0 \text{ then } \mathcal{P}[S_i, P(n - 1)]$ .
- É necessário mostrar que o nível mais profundo de recursão é finito, e também possa ser mantido pequeno, pois cada ativação recursiva usa uma parcela de memória para acomodar as variáveis.

## Quando Não Usar Recursividade [6]

- Nem todo problema de natureza recursiva deve ser resolvido com um algoritmo recursivo,
- Estes podem ser caracterizados pelo esquema  $P \equiv \text{if } B \text{ then } (S, P)$ ,
- Tais programas são facilmente transformáveis em uma versão não recursiva  $P \equiv (x := x_0; \text{while } B \text{ do } S)$ .

## Exemplo de Quando Não Usar Recursividade [6]

- Cálculo dos números de Fibonacci:
  - $f_0 = 0, f_1 = 1,$
  - $f_n = f_{n-1} + f_{n-2}$  para  $n \geq 2.$
- **Solução:**  $f_n = \frac{1}{\sqrt{5}}[\phi^n - (-\phi)^{-n}]$ , onde  $\phi = \frac{1+\sqrt{5}}{2} \approx 1,618$  é a **razão de ouro**.
- O procedimento recursivo obtido diretamente da equação é o seguinte:

```
int FibRec(int n)
{
    if (n < 2)
        return n;
    else
        return FibRec(n-1) + FibRec(n-2);
}
```

## Exemplos de Quando Não Usar Recursividade [6]

- Cálculo dos números de Fibonacci:
  - O programa é extremamente ineficiente porque recalcula o mesmo valor várias vezes,
  - Neste caso, a complexidade de espaço para calcular  $f_n$  é  $\mathcal{O}(\Phi^n)$ ,
  - Considerando que a medida de complexidade de tempo  $f(n)$  é o número de adições, e cada adição tem custo de  $\mathcal{O}(1)$ , então  $f(n) = \mathcal{O}(\Phi^n)$ .

## Versão Iterativa do Cálculo de Fibonacci [6]

```
unsigned int FibIte (unsigned int n)
{
    unsigned int i = 1, k, F = 0;
    for (k = 1; k <= n; k++)
    {
        F += i;
        i = F - i;
    }
    return F;
}
```

- O programa tem complexidade de tempo  $\mathcal{O}(n)$  e complexidade de espaço  $\mathcal{O}(1)$ ,
- Deve-se evitar uso de recursividade quando existe solução óbvia por iteração.

## Cálculo de Fibonacci [6]

- Comparação versões recursiva e iterativa:

$n$	10	20	30	50	100
<i>Recursiva</i>	8 ms	1 s	2 min	21 dias	$10^9$ anos
<i>Iterativa</i>	1/6 ms	1/3 ms	1/2 ms	3/4 ms	1,5 ms

# Sumário

- 1 Indução matemática e recursividade
  - Apresentação
  - Indução Matemática
  - Recursividade
- 2 Tentativa-e-erro e divisão-e-conquista
  - Algoritmos tentativa-e-erro (*backtracking*)
  - Algoritmos divisão-e-conquista
- 3 Programação Dinâmica, algoritmos gulosos e aproximados
  - Programação Dinâmica
  - Algoritmos gulosos
  - Algoritmos aproximados

# Algoritmos tentativa-e-erro

- Um algoritmo tentativa-e-erro é aquele que testa **exaustivamente** todas as soluções possíveis de um problema, de modo a obter a desejada,
- As soluções são testadas **indiscriminadamente**:
  - Não utiliza critérios para eliminar outras soluções que não poderão ser melhores que a obtida no estágio considerado.
- As soluções são enumeradas de modo semelhante ao percurso em uma árvore que possua todas as soluções,
- Muitas vezes a “árvore” de soluções cresce exponencialmente [6]!





## Algoritmos tentativa-e-erro [6]

- Algoritmos tentativa e erro não seguem regra fixa de computação:
  - Passos em direção à solução final são tentados e registrados,
  - Caso esses passos tomados não levem à solução final, eles podem ser retirados e apagados do registro.
- Quando a pesquisa na árvore de soluções cresce rapidamente é necessário usar **algoritmos aproximados** ou **heurísticas** que não garantem a solução ótima mas são rápidas.

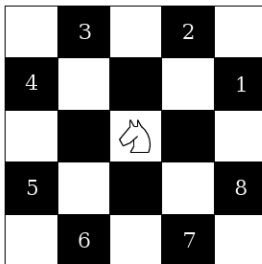
## Exemplo: passeio do cavalo [6]

- Tabuleiro com  $n \times n$  posições: cavalo se movimenta segundo regras do xadrez,
- **Problema:** a partir de  $(x_0, y_0)$ , encontrar, se existir, um passeio do cavalo que visita todos os pontos do tabuleiro uma única vez.
- Tenta um próximo movimento:

```
void Tenta()  
{ inicializa selecao de movimentos;  
  do  
  { seleciona proximo candidato ao movimento;  
    if (aceitavel)  
    { registra movimento;  
      if (tabuleiro nao esta cheio)  
      { tenta novo movimento;  
        if (nao sucedido) apaga registro anterior;  
      }  
    }  
  } while (!(mov. bem sucedido) ou (acabaram-se cand. movimento)); }
```

## Exemplo: passeio do cavalo [6]

- O tabuleiro pode ser representado por uma matriz  $n \times n$ ,
- A situação de cada posição pode ser representada por um inteiro para recordar o histórico das ocupações:
  - $t[x, y] = 0$ , campo  $\langle x, y \rangle$  não visitado,
  - $t[x, y] = i$ , campo  $\langle x, y \rangle$  visitado no  $i$ -ésimo movimento,  $1 \leq i \leq n^2$ .
- Regras do xadrez para os movimentos do cavalo:

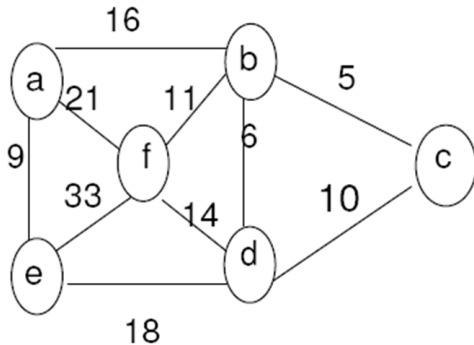


## Exemplo: passeio do cavalo [6]

1	60	39	34	31	18	9	64
38	35	32	61	10	63	30	17
59	2	37	40	33	28	19	8
36	49	42	27	62	11	16	29
43	58	3	50	41	24	7	20
48	51	46	55	26	21	12	15
57	44	53	4	23	14	25	6
52	47	56	45	54	5	22	13

# Algoritmos tentativa-e-erro

- Exercício:
  - Qual o menor caminho da cidade a até a c?



# Algoritmos tentativa-e-erro

- Exercício:
  - **TODOS** os caminhos são enumerados:
    - $a \Rightarrow b \Rightarrow c$ : **21**
    - $a \Rightarrow b \Rightarrow d \Rightarrow c$ : **32**
    - $a \Rightarrow b \Rightarrow f \Rightarrow d \Rightarrow c$ : **51**
    - ...

# Sumário

- 1 Indução matemática e recursividade
  - Apresentação
  - Indução Matemática
  - Recursividade
- 2 **Tentativa-e-erro e divisão-e-conquista**
  - Algoritmos tentativa-e-erro (*backtracking*)
  - **Algoritmos divisão-e-conquista**
- 3 Programação Dinâmica, algoritmos gulosos e aproximados
  - Programação Dinâmica
  - Algoritmos gulosos
  - Algoritmos aproximados

# Algoritmos divisão-e-conquista

- O paradigma divisão-e-conquista consiste em:
  - 1 Dividir o problema a ser resolvido em subproblemas menores e independentes;
  - 2 Encontrar soluções para as partes;
  - 3 Combinar as soluções obtidas em uma solução global.
- Os algoritmos utilizam **recursão** para dividir e combinar.
- Processo recursivo :
  - dada uma entrada, se ela é suficientemente **simples**, obtém-se **diretamente** uma saída correspondente;
  - caso contrário, ela é **decomposta** em entradas mais simples, para as quais se aplica o mesmo processo, obtendo saídas correspondentes que são então combinadas em uma saída para a entrada original.



## Algoritmos divisão-e-conquista [6]

- **Exemplo:** encontrar o maior e o menor elemento de um vetor de inteiros,  $A[1..n]$ ,  $n \geq 1$ :

```
void MaxMin4 (int Linf, int Lsup, int *Max, int *Min)
{
    int Max1, Max2, Min1, Min2, Meio;
    if (Lsup - Linf <= 1)
        { if (A[Linf-1] < A[Lsup-1])
            { *Max = A[Lsup-1]; *Min = A[Linf-1]; }
          else { *Max = A[Linf-1]; *Min = A[Lsup-1]; } }
    else {
        Meio = (Linf+Lsup)/2;
        MaxMin4(Linf, Meio, &Max1, &Min1);
        MaxMin4(Meio+1, Lsup, &Max2, &Min2);
        if (Max1 > Max2) *Max = Max1; else *Max = Max2;
        if (Min1 < Min2) *Min = Min1; else *Min = Min2; }
}
```

- Cada chamada de *MaxMin4* atribui à *Max* e *Min* o maior e o menor elemento em  $A[Linf]$ ,  $A[Linf + 1]$ , ...,  $A[Lsup]$ .

## Divisão-e-conquista: análise do exemplo [6]

- Seja  $f(n)$  o número de comparações entre os elementos de  $A$ , se  $A$  contiver  $n$  elementos,

$$f(n) = \begin{cases} 1 & \text{para } n \leq 2 \\ f(\lfloor n/2 \rfloor) + f(\lceil n/2 \rceil) + 2 & \text{para } n > 2 \end{cases}$$

- Quando  $n = 2^i$  para algum inteiro positivo  $i$ :

$$\begin{aligned} f(n) &= 2f(n/2) + 2 \\ 2f(n/2) &= 4f(n/4) + 2 \times 2 \\ 4f(n/4) &= 8f(n/8) + 2 \times 2 \times 2 \\ &\vdots \\ 2^{i-2}f(n/2^{i-2}) &= 2^{i-1}f(n/2^{i-1}) + 2^{i-1} \end{aligned}$$

## Divisão-e-conquista: análise do exemplo [6]

- Adicionando lado a lado, obtém-se:

$$\begin{aligned}f(n) &= 2^{i-1}f(n/2^{i-1}) + \sum_{k=1}^{i-1} 2^k \\ &= 2^{i-1}f(2) + 2^i - 2 \\ &= 2^{i-1} + 2^i - 2 \\ &= \frac{3n}{2} - 2\end{aligned}$$

- Logo,  $f(n) = 3n/2 - 2$  para o melhor caso, pior caso e caso médio (solução **ótima**).

# Algoritmos divisão-e-conquista

- Exemplos de algoritmos:
  - Busca binária;
  - *SelectionSort*, *MergeSorte*, *Quicksort*;
  - Maior elemento de uma sequência;
  - Fibonacci recursivo.

# Sumário

- 1 Indução matemática e recursividade
  - Apresentação
  - Indução Matemática
  - Recursividade
- 2 Tentativa-e-erro e divisão-e-conquista
  - Algoritmos tentativa-e-erro (*backtracking*)
  - Algoritmos divisão-e-conquista
- 3 Programação Dinâmica, algoritmos gulosos e aproximados
  - Programação Dinâmica
  - Algoritmos gulosos
  - Algoritmos aproximados

# Programação Dinâmica

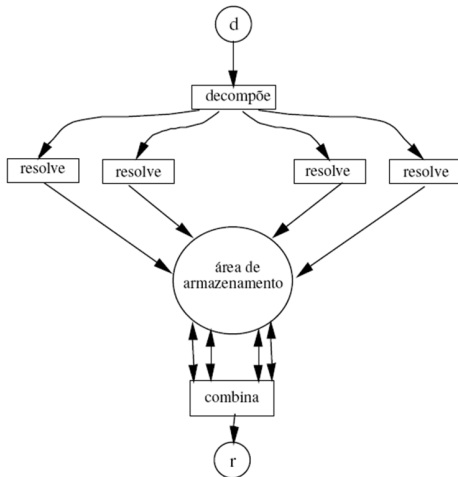
- Quando um algoritmo recursivo tem complexidade exponencial, a **programação dinâmica** pode levar a um algoritmo mais eficiente,
- A técnica de programação dinâmica consiste em **dividir** o problema original em subproblemas **mais simples** e resolvê-los, armazenando os resultados em uma **tabela**,
- Isso é feito **iterativamente**.
- A ideia básica da programação dinâmica é construir por **etapas** uma resposta ótima **combinando** respostas já obtidas para partes menores,
- Inicialmente, a entrada é **decomposta** em partes mínimas, para as quais são obtidas respostas.

# Programação Dinâmica

- Em cada passo, sub-resultados são **combinados** obtendo-se respostas para partes maiores, até que se obtenha uma resposta para o problema original,
- A decomposição é feita uma única vez e os casos menores são tratados antes dos maiores,
- Suas soluções são armazenadas para serem usadas quantas vezes for necessário.

# Programação Dinâmica

- Estrutura geral da programação dinâmica [4]:





# Programação Dinâmica

- É baseada no **princípio da otimalidade**:
  - Em uma sequência ótima de escolhas ou de decisões, cada subsequência também deve ser ótima:
    - Por exemplo: o menor caminho de São Carlos a São Paulo passando por Campinas é dado pelo menor caminho de São Carlos a Campinas **combinado** com o menor caminho de Campinas a São Paulo.
- Reduz drasticamente o número total de verificações pois evita aquelas que sabidamente não podem ser ótimas:
  - A cada passo são **eliminadas** subsoluções que certamente não farão parte da solução ótima do problema.

# Programação Dinâmica

- Exemplo: Qual a melhor maneira de se fazer o produto entre  $n$  matrizes?
  - O produto de uma matriz  $p \times q$  por uma matriz  $q \times r$  requer  $\mathcal{O}(pqr)$  operações.
- Considere o produto:
  - $M = M_1[10, 20] \times M_2[20, 50] \times M_3[50, 1] \times M_4[1, 100]$ :
    - O produto na ordem  $M = M_1 \times (M_2 \times (M_3 \times M_4))$  requer **125.000** operações;
    - O produto na ordem  $M = (M_1 \times (M_2 \times M_3)) \times M_4$  requer **2.200** operações.

# Programação Dinâmica

- Resolver esse problema por **tentativa e erro**, isto é, testar todas as ordens possíveis de fazer o produto das matrizes para se obter qual é a melhor ( $f(n)$ ), é um processo **exponencial** em  $n$  ( $f(n) \geq 2^{n-2}$  [1]).
- Usando programação dinâmica é possível obter um algoritmo  $\mathcal{O}(n^3)$ !

# Programação Dinâmica

- Seja  $m_{ij}$  o menor custo para calcular o produto  $M_i \times M_{i+1} \dots \times M_j$  para  $1 \leq i \leq j \leq n$ ,
- Assim,

$$m_{ij} = \begin{cases} 0 & \text{se } i = j \\ \text{Min}_{i \leq k \leq j} (m_{ik} + m_{k+1,j} + b_{i-1}b_k b_j) & \text{se } j > i \end{cases}$$

- onde:
  - o termo  $m_{ik}$  representa o custo mínimo para calcular  $M' = M_i \times M_{i+1} \times \dots \times M_k$ ,
  - o segundo termo  $m_{k+1,j}$  representa o custo mínimo para calcular  $M'' = M_{k+1} \times M_{k+2} \times \dots \times M_j$ ,
  - o terceiro termo,  $b_{i-1}b_k b_j$ , representa o custo de multiplicar  $M'[b_{i-1}, b_k]$  por  $M''[b_k, b_j]$ ,
  - $b_{i-1} \times b_i$  são as dimensões da matriz  $M_i$ ,
  - a equação acima diz que  $m_{ij}, j > i$ , representa o custo mínimo de todos os valores possíveis de  $k$  entre  $i$  e  $j - 1$ , da soma dos três termos.

# Programação Dinâmica

- Seja  $m_{ij}$  o menor custo para calcular o produto  $M_i \times M_{i+1} \dots \times M_j$  para  $1 \leq i \leq j \leq n$ ,
- Assim,

$$m_{ij} = \begin{cases} 0 & \text{se } i = j \\ \text{Min}_{i \leq k \leq j} (m_{ik} + m_{k+1,j} + b_{i-1}b_k b_j) & \text{se } j > i \end{cases}$$

$\underbrace{\text{Min}_{i \leq k \leq j}}$

## princípio da otimalidade

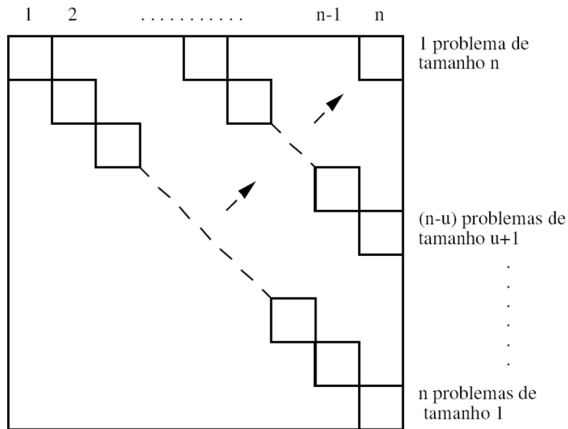
Em uma sequência ótima de escolhas ou de decisões, cada subsequência também deve ser ótima.

# Programação Dinâmica

- Os valores  $m_{ij}$  são calculados na ordem crescente das diferenças nos subscritos,
- O cálculo inicia com  $m_{ij}$  para todo  $i$ , depois  $m_{i,i+1}$  para todo  $i$ , depois  $m_{i,i+2}$ , ...
- Assim, esse método é chamado ascendente, ao contrário dos métodos recursivos, que são chamados descendentes.

# Programação Dinâmica

- Hierarquia de instâncias na programação dinâmica [4]:



# Programação Dinâmica

- **Exemplo:** Tabela de dados calculados pela programação dinâmica para o produto:

- $M = M_1[10, 20] \times M_2[20, 50] \times M_3[50, 1] \times M_4[1, 100]$

$m_{11} = 0$	$m_{12} = 10.000$	$m_{13} = 1.200$	$m_{14} = 2.200$
	$m_{22} = 0$	$m_{23} = 1.000$	$m_{24} = 3.000$
		$m_{33} = 0$	$m_{34} = 5.000$
			$m_{44} = 0$

- **Exercício:** Escrever um algoritmo para achar o produto de menor custo entre  $n$  matrizes, usando programação dinâmica.



# Programação Dinâmica

```

#define Maxn 10
int main(int argc, char *argv[])
{
    int i, j, k, h, n, temp;
    int b[Maxn+1];
    int m[Maxn][Maxn];
    printf("Numero de matrizes n: ");
    scanf("%d", &n);
    getchar();
    printf("Dimensoes das matrizes: ");
    for (i = 0; i <= n; i++)
        scanf("%d", &b[i]);
    for (i = 0; i < n; i++)
        m[i][i] = 0;
    for (h = 1; h <= n-1; h++) {
        for (i = 1; i <= n-h; i++) {
            j = i+h;
            m[i-1][j-1] = INT_MAX;
            for (k = i; k <= j-1; k++)
            {
                temp = m[i-1][k-1] + m[k][j-1] + b[i-1] * b[k] * b[j];
                if (temp < m[i-1][j-1])
                    m[i-1][j-1] = temp;
            }
            printf("m[%d][%d] = %d\n", i-1, j-1, m[i-1][j-1]);
        }
        putchar('\n');
    }
    return 0;
}

```

# Sumário

- 1 Indução matemática e recursividade
  - Apresentação
  - Indução Matemática
  - Recursividade
- 2 Tentativa-e-erro e divisão-e-conquista
  - Algoritmos tentativa-e-erro (*backtracking*)
  - Algoritmos divisão-e-conquista
- 3 Programação Dinâmica, algoritmos gulosos e aproximados
  - Programação Dinâmica
  - **Algoritmos gulosos**
  - Algoritmos aproximados

# Algoritmos gulosos

- São tipicamente usados para resolver problemas de **otimização**,
- Por exemplo, o algoritmo para encontrar o caminho mais curto entre duas cidades:
  - Um algoritmo guloso escolhe a estrada que **parece mais promissora** no instante atual e **nunca muda essa decisão**, independentemente do que possa acontecer depois.
- A cada iteração:
  - seleciona um elemento conforme uma função gulosa,
  - marca-o para não considerá-lo novamente nos próximos estágios,
  - atualiza a entrada,
  - examina o elemento selecionado quanto sua viabilidade,
  - decide a sua participação ou não na solução.

# Algoritmos gulosos

- Algoritmo guloso genérico:
  - $C$ : conjunto de candidatos;
  - $S$ : conjunto solução.
  
- $S = \emptyset$
- Enquanto ( $C \neq \emptyset$ ) e ( $S$  não tem solução)
  - $x = \text{seleciona}(C)$
  - $C = C - \{x\}$
  - Se ( $S + \{x\}$  é viável) então  $S = S + \{x\}$
- Se ( $S$  tem solução) então retorna  $S$
- Senão não existe solução

## Características dos Algoritmos Gulosos [6]

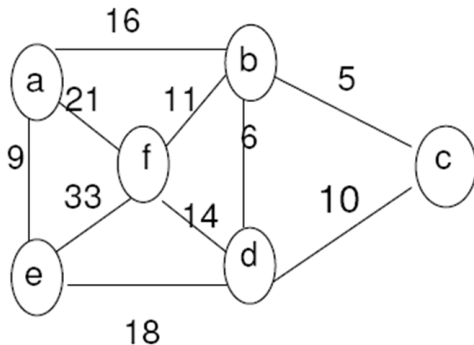
- Para construir a solução ótima existe um conjunto ou lista de candidatos,
- São acumulados um conjunto de candidatos considerados e escolhidos, e o outro de candidatos considerados e rejeitados,
- Existe uma função que verifica se um conjunto particular de candidatos produz uma **solução** (sem considerar otimalidade no momento),
- Outra função verifica se um conjunto de candidatos é **viável** (também sem se preocupar com a otimalidade),
- Uma **função de seleção** indica a qualquer momento quais dos candidatos restantes é o mais promissor,
- Uma **função objetivo** fornece o valor da solução encontrada, como o comprimento do caminho construído (não aparece de forma explícita no algoritmo guloso).

## Características da Implementação de Algoritmos Gulosos [6]

- Quando funciona corretamente, a primeira solução encontrada é sempre ótima,
- A função de seleção é geralmente relacionada com a função objetivo,
- Se o objetivo é:
  - maximizar  $\Rightarrow$  provavelmente escolherá o candidato restante que proporcione o maior ganho individual,
  - minimizar  $\Rightarrow$  então será escolhido o candidato restante de menor custo.
- O algoritmo nunca muda de ideia:
  - Uma vez que um candidato é escolhido e adicionado à solução ele lá permanece para sempre,
  - Uma vez que um candidato é excluído do conjunto solução, ele nunca mais é reconsiderado.

# Algoritmos gulosos

- Exercício:
  - Calcule o menor caminho da cidade *a* até a *c*, utilizando um algoritmo guloso.



# Sumário

- 1 Indução matemática e recursividade
  - Apresentação
  - Indução Matemática
  - Recursividade
- 2 Tentativa-e-erro e divisão-e-conquista
  - Algoritmos tentativa-e-erro (*backtracking*)
  - Algoritmos divisão-e-conquista
- 3 Programação Dinâmica, algoritmos gulosos e aproximados
  - Programação Dinâmica
  - Algoritmos gulosos
  - Algoritmos aproximados



## Algoritmos Aproximados [6]

- Problemas que somente possuem algoritmos exponenciais para resolvê-los são considerados “difíceis”,
- Problemas considerados intratáveis ou difíceis são muito comuns,
- Exemplo: **problema do caixeiro viajante** cuja complexidade de tempo é  $\mathcal{O}(n!)$ .
- Diante de um problema difícil é comum remover a exigência de que o algoritmo tenha sempre que obter a solução ótima.
- Neste caso procura-se por algoritmos eficientes que não garantem obter a solução ótima, mas uma que seja a mais próxima possível da solução ótima.

# Algoritmos Aproximados [6]

- **Heurística**: é um algoritmo que pode produzir um bom resultado, ou até mesmo obter a solução ótima, mas pode também não produzir solução alguma ou uma solução que está distante da solução ótima.
- **Algoritmo aproximado**: é um algoritmo que gera soluções aproximadas dentro de um limite para a razão entre a solução ótima e a produzida pelo algoritmo aproximado (comportamento monitorado sob o ponto de vista da qualidade dos resultados).

# O Problema da Mochila

- Lembra do problema da mochila?
  - **Problema da mochila:**
    - Considere  $n$  itens a serem levados para uma viagem, dentro de uma mochila de capacidade  $L$  que não pode comportar todos os itens,
    - Cada item tem um peso  $w_i$  e uma utilidade  $c_i$ . Quais itens escolher, que modo que a utilidade total dos itens levados seja a maior possível?
- Qual paradigma utilizar para desenvolver um algoritmo que resolva esse problema?

# Bibliografia I

- [1] Aho, A. V., Hopcroft, J. E., Ullman, J. D.  
*The Design and Analysis of Computer Algorithms.*  
Addison-Wesley, 1974.
- [2] Cormen, T. H., Leiserson, C. E., Rivest, R. L., Stein, C.  
*Algoritmos - Teoria e Prática.*  
Ed. Campus, Rio de Janeiro, Segunda Edição, 2002.
- [3] Horowitz, E., Sahni, S. Rajasekaran, S.  
*Computer Algorithms.*  
Computer Science Press, 1998.

## Bibliografia II

- [4] Munari Junior, Pedro Augusto  
*Paradigmas e Técnicas de Projeto de Algoritmos.*  
SCE-181 Introdução à Ciência da Computação II.  
*Slides.* Ciência de Computação. ICMC/USP, 2007.
- [5] Toscani, Laira Vieira; Veloso, Paulo A. S.  
*Complexidade de algoritmos.*  
Séries livros didáticos, no. 13. 2002.
- [6] Ziviani, Nivio  
*Projeto de Algoritmos - com implementações em Java e C++.*  
Thomson, 2007.