

6.a Lista de Exercícios de SMA304 - Álgebra Linear

Exercício 1. Determinar as matrizes das seguintes transformações lineares em relação as bases canônicas dos respectivos espaços vetoriais envolvidos.

- (a) $T : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^2$, dada por $T(x, y, z) \doteq (x + y, z)$, $(x, y, z) \in \mathbb{R}^3$.
- (b) $T : \mathbb{R}^4 \rightarrow \mathbb{R}$, dada por $T(x, y, z, t) \doteq 2x + y - z + 3t$, $(x, y, z, t) \in \mathbb{R}^4$.
- (c) $T : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}^3$, dada por $T(x) \doteq (x, 2x, 3x)$, $x \in \mathbb{R}$.

Exercício 2. Considere

$$M \doteq \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 0 & -1 \end{pmatrix}.$$

Determinar a matriz do operador linear $T : M_2(\mathbb{R}) \rightarrow M_2(\mathbb{R})$, dado por $T(X) \doteq MX - XM$, $X \in M_2(\mathbb{R})$ em relação à base canônica de $M_2(\mathbb{R})$.

Exercício 3. Seja $T : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$ operador linear cuja matriz em relação à base $\mathcal{B} \doteq \{(1, 0), (1, 4)\}$ é $[T]_{\mathcal{B}} = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 5 & 1 \end{pmatrix}$. Determinar a matriz de T em relação à base canônica de \mathbb{R}^2 .

Exercício 4. Seja $T : \mathcal{P}_2(\mathbb{R}) \rightarrow \mathbb{R}$ transformação linear definida por

$$T(p) \doteq \int_{-1}^1 p(t) dt, \quad p \in \mathcal{P}_2(\mathbb{R}).$$

Determine a matriz de T em relação às bases \mathcal{B} de $\mathcal{P}_2(\mathbb{R})$ e \mathcal{C} de \mathbb{R} , nos seguintes casos:

- (a) $\mathcal{B} \doteq \{p_0, p_1, p_2\}$ e $\mathcal{C} \doteq \{1\}$, onde

$$p_0(t) \doteq 1, \quad p_1(t) \doteq t, \quad p_2(t) \doteq t^2, \quad t \in \mathbb{R}$$

- (b) $\mathcal{B} \doteq \{q_0, q_1, q_2\}$ e $\mathcal{C} \doteq \{-2\}$, onde

$$q_0(t) \doteq 1, \quad q_1(t) \doteq 1 + t, \quad q_2(t) \doteq 1 + t + t^2, \quad t \in \mathbb{R}.$$

Exercício 5. Se a matriz de um operador linear $T : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$ em relação a base canônica \mathcal{B} de \mathbb{R}^3 é dada por

$$[T]_{\mathcal{B}} \doteq \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & -1 \end{pmatrix}$$

e se $S : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$ é dado por $S \doteq I + T + 2T^2$, onde I é o operador identidade em \mathbb{R}^3 , determinar a matriz do operador linear S em relação à base canônica \mathcal{B} de \mathbb{R}^3 . Encontre também uma expressão $S(x, y, z)$, $(x, y, z) \in \mathbb{R}^3$.

Exercício 6. Seja $T : \mathcal{P}_2(\mathbb{R}) \rightarrow \mathcal{P}_2(\mathbb{R})$ o operador linear dado por

$$(T(p))(t) \doteq p(t) - p(1), \quad p \in \mathcal{P}_2(\mathbb{R}).$$

Se $\mathcal{B} \doteq \{1, t - 1, (t - 1)^2\}$ e $\mathcal{C} \doteq \{1, t, t^2\}$ são bases de $\mathcal{P}_2(\mathbb{R})$, encontrar $[T]_{\mathcal{BC}}$, $[T]_{\mathcal{B}}$ e $[T]_{\mathcal{C}}$.

Exercício 7. Seja $\mathcal{B} \doteq \{e_1, e_2, e_3\}$ uma base de um espaço vetorial V . Se $T, S : V \rightarrow V$ são operadores lineares em V tais que

$$\begin{array}{ll} T(e_1) \doteq 2e_1 - 3e_2 + e_3 & S(e_1) \doteq 3e_1 + 2e_2 \\ T(e_2) \doteq e_1 + e_2 & S(e_2) \doteq e_1 - e_2 - e_3 \\ T(e_3) \doteq e_2 + e_3 & S(e_3) \doteq e_1 + e_2 - 2e_3 \end{array}$$

Determine as seguintes matrizes $[T]_{\mathcal{B}}$, $[S]_{\mathcal{B}}$, $[S \circ T]_{\mathcal{B}}$, $[S^2 + I]_{\mathcal{B}}$ e $[T^3 - S^2]_{\mathcal{B}}$.

Exercício 8. Sejam $U \doteq \mathbb{R}^3$, $V \doteq \mathbb{R}^2$, $\mathcal{B} \doteq \{(1, 0, 0), (0, 1, 0), (0, 0, 1)\}$ e $\mathcal{C} \doteq \{(1, 0), (0, 1)\}$ bases dos espaços vetoriais U e V , respectivamente. Encontrar, em cada um dos itens abaixo, $T \in \mathcal{L}(U, V)$ tal que $[T]_{\mathcal{BC}}$ seja a matriz;

$$a) \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 4 & 5 & 1 \end{pmatrix} \quad b) \begin{pmatrix} 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \end{pmatrix} \quad c) \begin{pmatrix} 10 & 5 & -3 \\ 2 & -1 & 4 \end{pmatrix}$$

Exercício 9. Seja $V \doteq M_2(\mathbb{R})$, que tem como base canônica a base

$$\mathcal{B} = \left\{ \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 1 & 0 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \right\}.$$

Seja $T : M_2(\mathbb{R}) \rightarrow \mathbb{R}^2$ a transformação linear dada por

$$T \left(\begin{bmatrix} a & b \\ c & d \end{bmatrix} \right) = (a + d, b + c), \quad \begin{bmatrix} a & b \\ c & d \end{bmatrix} \in M_2(\mathbb{R}).$$

(a) Encontre a matriz $[T]_{\mathcal{AB}}$, onde \mathcal{A} é a base canônica de \mathbb{R}^2 .

(b) Se $S : \mathbb{R}^2 \rightarrow M_2(\mathbb{R})$ é uma transformação linear tal que $[S]_{\mathcal{AB}} \doteq \begin{bmatrix} 2 & 1 \\ 1 & -1 \\ -1 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix}$, encontre uma expressão para $S(x, y)$, $(x, y) \in \mathbb{R}^2$. Além disso, determine $(a, b) \in \mathbb{R}^2$ tal que $S(a, b) = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix}$.

Exercício 10. Seja $T : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$ uma transformação linear tal que $[T]_{\mathcal{A}} \doteq \begin{bmatrix} -1 & -2 \\ 0 & 1 \end{bmatrix}$, onde \mathcal{A} é a base canônica de \mathbb{R}^2 .

Determine todos os vetores $u, v \in \mathbb{R}^2$ tais que $T(u) = u$ e $T(v) = -v$.

Exercício 11. Sejam $A \doteq \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 3 & 4 \end{pmatrix}$ e T o operador linear em \mathbb{R}^2 definido por

$$T(v) \doteq A[v]_{\mathcal{A}}, \quad v \in \mathbb{R}^2,$$

onde $[v]_{\mathcal{A}}$ denota a matriz das coordenadas do vetor v em relação à base canônica \mathcal{A} de \mathbb{R}^2 . Determine a matriz do operador T em cada uma das bases de \mathbb{R}^2 seguintes:

- (a) $\mathcal{B}_1 \doteq \{(1, 0), (0, 1)\}$.
- (b) $\mathcal{B}_2 \doteq \{(1, 3), (2, 5)\}$

Exercício 12. Mostre que as transformações em $\mathcal{L}(\mathbb{R}^2)$ dadas por

$$T(x, y) \doteq (x, 2y), \quad S(x, y) \doteq (y, x + y) \quad \text{e} \quad L(x, y) \doteq (0, x), \quad (x, y) \in \mathbb{R}^2$$

formam um conjunto L.I. em $L(\mathbb{R}^2)$.

Exercício 13. Seja $T \in L(\mathbb{R}^3, \mathbb{R}^2)$ definida por

$$T(x, y, z) \doteq (x + z, y - 2z), \quad (x, y, z) \in \mathbb{R}^3.$$

Sejam $\mathcal{B} \doteq \{(1, 2, 1), (0, 1, 1), (0, 3, -1)\}$ uma base de \mathbb{R}^3 e $\mathcal{C} \doteq \{(1, 5), (2, -1)\}$ uma base de \mathbb{R}^2 . Determine a matriz $[T]_{\mathcal{BC}}$.

Exercício 14. Em cada um dos itens abaixo, determine as matrizes das seguintes transformações lineares em relações às bases canônicas dos respectivos espaços:

- (a) $T \in \mathcal{L}(\mathbb{R}^3, \mathbb{R}^2)$, dada por $T(x, y, z) \doteq (x + y, z)$, $(x, y, z) \in \mathbb{R}^3$.
- (b) $T \in \mathcal{L}(\mathbb{R}^2, \mathbb{R}^3)$, dada por $T(x, y) \doteq (x + y, x, x - y)$, $(x, y) \in \mathbb{R}^2$.
- (c) $T \in \mathcal{L}(\mathbb{R}^4, \mathbb{R})$, dada por $T(x, y, z, t) \doteq 2x + y - z + 3t$, $(x, y, z, t) \in \mathbb{R}^4$.
- (d) $T \in \mathcal{L}(\mathbb{R}, \mathbb{R}^3)$, dada por $T(x) \doteq (x, 2x, 3x)$, $(x) \in \mathbb{R}^3$.

Exercício 15. Sejam $M \doteq \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix}$ e $T \in \mathcal{L}(M_2(\mathbb{R}))$ dada por

$$T(X) \doteq MX - XM, \quad X \in M_2(\mathbb{R})$$

e \mathcal{C} a base canônica de $M_2(\mathbb{R})$. Determine $[T]_{\mathcal{C}}$.

Exercício 16. Determine $T \in \mathcal{L}(\mathbb{R}^2)$ cuja matriz em relação à base $\mathcal{B} = \{(1, 2), (0, 5)\}$ é $\begin{pmatrix} 3 & 1 \\ 2 & -1 \end{pmatrix}$.

Exercício 17. Seja $T \in \mathcal{L}(P_3(\mathbb{R}), P_2(\mathbb{R}))$ definida por $T(p) = p'$, $p \in \mathcal{P}_2(\mathbb{R})$. Determine a matriz de T em relação às bases $\mathcal{A} \doteq \{p_0, p_1, p_2, p_3\}$ e $\mathcal{B} \doteq \{q_0, q_1, q_2\}$, respectivamente, onde

$$p_0(t) \doteq 1, \quad p_1(t) \doteq t, \quad p_2(t) \doteq t^2, \quad p_3(t) \doteq t^3, \quad t \in \mathbb{R}$$

e

$$q_0(t) \doteq 1, \quad q_1(t) \doteq 1 + t, \quad q_2(t) \doteq -1 + t^2, \quad t \in \mathbb{R}.$$

Exercício 18. Seja $\mathcal{B} \doteq \{e_1, e_2, e_3\}$ uma base de um espaço vetorial V . Considere $T, S \in \mathcal{L}(V)$ dadas por

$$T(e_1) = e_1 - e_2, \quad T(e_2) = e_1 + e_3, \quad T(e_3) = e_2,$$

e

$$S(e_1) = 2e_1 + e_3, \quad S(e_2) = e_1, \quad S(e_3) = e_2 - 3e_1.$$

Determine as matrizes, em relação à base \mathcal{B} , dos seguintes operadores lineares:

$$T, \quad S, \quad 3T - 5S, \quad T \circ S \circ T, \quad T^2 + S^2, \quad T^{-1} \text{ (caso exista)}, \quad (T \circ S)^{-1} \text{ (caso exista)}.$$

Exercício 19. Verifique se os operadores lineares em \mathbb{R}^3 abaixo são isomorfismos e em caso afirmativo determine o isomorfismo inverso.

(a) $T : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$, dada por $T(x, y, z) \doteq (x - 3y - 2z, y - 4z, z)$, $(x, y, z) \in \mathbb{R}^3$.

(b) $T : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$, dada por $T(x, y, z) \doteq (x, x - y, 2x + y - z)$, $(x, y, z) \in \mathbb{R}^3$.

Exercício 20. Considere o operador linear em \mathbb{R}^3 tal que

$$T(1, 0, 0) \doteq (1, 1, 1), \quad T(0, 0, 1) \doteq (1, 0, 1), \quad T(0, 1, 2) \doteq (0, 0, 4).$$

Pergunta-se: T é um isomorfismo? Em caso afirmativo, obtenha o isomorfismo inverso.

Exercício 21. Dizer se cada um dos seguintes operadores lineares de \mathbb{R}^3 é inversível. Quando o for, determine o isomorfismo inverso.

(a) $T : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$, dado por $T(x, y, z) \doteq (x - 3y - 2z, y - 4z, z)$, $(x, y, z) \in \mathbb{R}^3$.

(b) $T : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$, operador linear tal que

$$T(1, 0, 0) \doteq (1, 1, 1), \quad T(0, 1, 0) \doteq (1, 0, 1) \quad \text{e} \quad T(0, 1, 2) \doteq (0, 0, 4).$$

Exercício 22. Mostre que \mathbb{R}^2 é isomorfo a qualquer subespaço de dimensão 2 de \mathbb{R}^3 . Exiba um isomorfismo.

Exercício 23. Verifique, em cada um dos itens abaixo, se os espaços vetoriais U e V são isomorfos, justificando a resposta.

(a) $U \doteq \mathbb{R}^2$, $V \doteq \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 ; z = 0\}$.

(b) $U \doteq M_{2 \times 3}(\mathbb{R})$, $V \doteq \{p \in \mathcal{P}_4(\mathbb{R}) ; p'(t) = 0, \forall t \in \mathbb{R}\}$.

(c) $U \doteq \mathbb{R}^3$, $V \doteq \{A \in M_2(\mathbb{R}) ; A^t = A\}$.

(d) $U \doteq \left\{ \begin{pmatrix} a & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} ; a \in \mathbb{R} \right\}$, $V \doteq \{p \in \mathcal{P}_3(\mathbb{R}) ; p'(t) = 0, \forall t \in \mathbb{R}\}$.

Exercício 24. Mostre que o subespaço $W \doteq \{(x, y, z, t) \in \mathbb{R}^4 ; x - y = z - 2t = 0\}$ é isomorfo ao subespaço $U \doteq \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 ; x - y - z = 0\}$ e exiba um isomorfismo entre estes subespaços vetoriais do espaço vetorial \mathbb{R}^4 .