



# Armazenamento Secundário

---



# Armazenamento secundário

---

- Primeiro tipo de armazenamento secundário: **papel!**
  - Cartões perfurados
- HDs, CD-ROM, floppy disks, memórias flash, fita, etc.
- **HD se distingue** dos demais meios
  - Capacidade
  - Velocidade
  - Fixo



# HDs

---

- **HDs evoluíram** quase tão radicalmente quanto os processadores
  - Primeiro HD tinha mentos de **5Mb, por U\$35.000**
  - HDs melhores tinham cerca de **10Mb, mais de U\$100 por Mb**
  - Atualmente menos de **1 centavo por Mb**
    - **IBM** teve um papel importante!

# HDS

- No início, mais em sistemas corporativos
  - 1.70m de altura e de comprimento, quase 1 tonelada
  - Chamado “unidade de disco”



IBM 350 (1956)



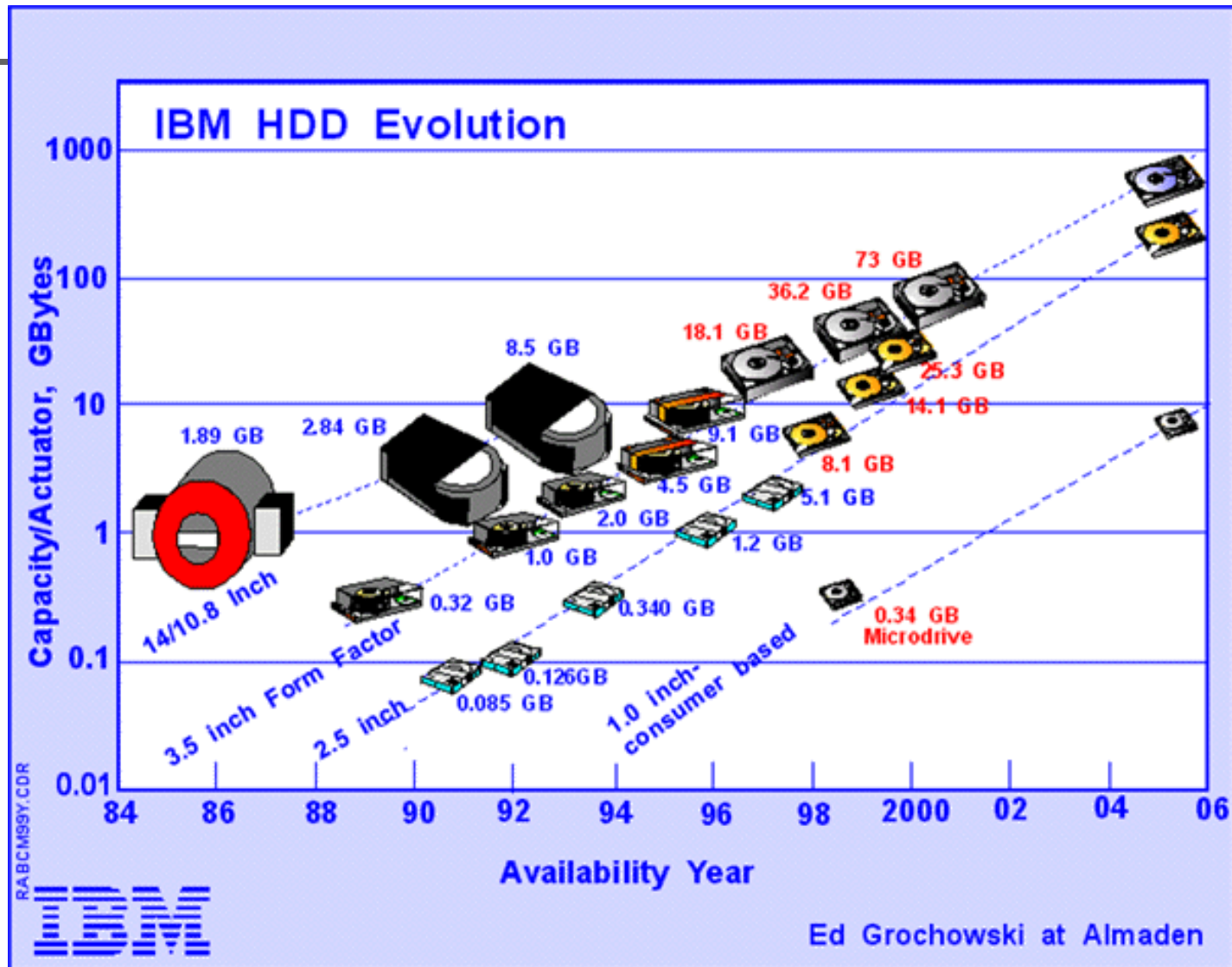
# HDs

---

- Papel fundamental em **vários aspectos do computador**
  - Desempenho
    - Velocidade de acesso ao HD, boot, carregamento de programas, multitarefa
  - Capacidade
    - Mais dados, programas maiores e mais complexos
  - Confiabilidade
    - “A importância de um dispositivo se mede pelo impacto de sua perda”

# HDDs

- Previsão em 2001





# HDs

---

- HD

- Em 1973, IBM lançou o **Winchester**, que é considerado o pai dos HDs modernos
  - Winchester





# HDDs

---

- No início, as cabeças de leitura dos discos encostavam neles
  - Necessário para que os dispositivos eletrônicos antigos pudessem ler os campos magnéticos
- Grande avanço: cabeças de leitura “flutuam”
  - Quanto mais próximas as cabeças do disco, melhor
- Densidade de área, capacidade e desempenho melhoram a cada ano

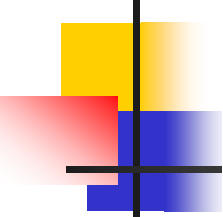




# HDS

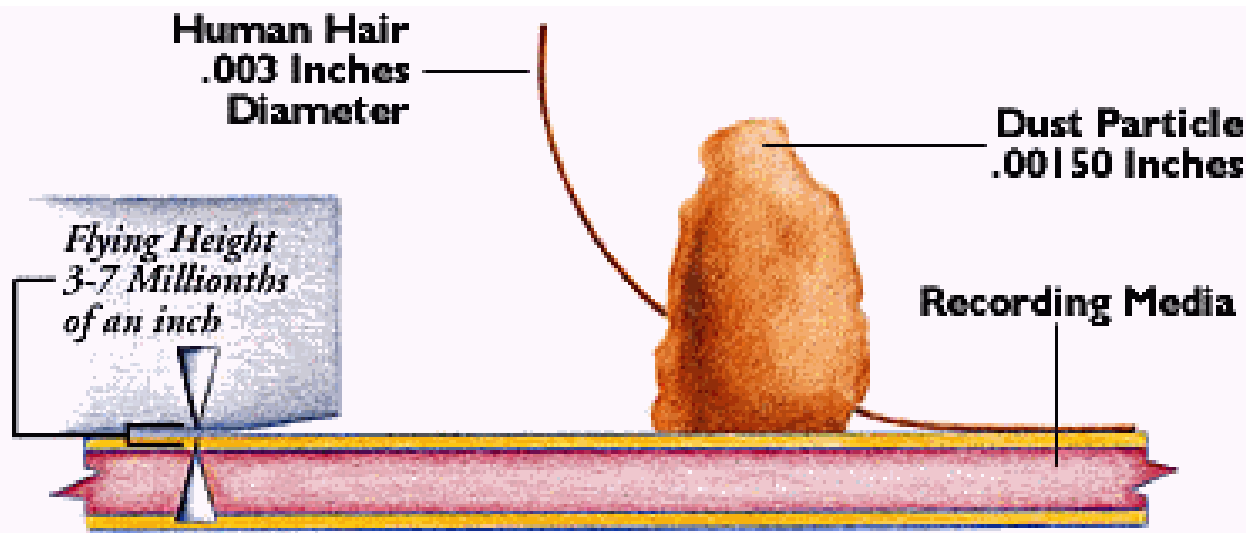
---

- Componentes importantes
  - Discos (podem haver vários)
    - Substrato sólido (alumínio, vidro/cerâmica)
    - Superfície magnética: “ferrugem” no passado, filme magnético no presente, moléculas orgânicas no futuro
  - Cabeças de leitura: lêem e escrevem nos discos enquanto eles giram (~10.000 RPM atualmente)
    - Convertem entre sinais elétricos e pulsos magnéticos
  - A informação lida é armazenada em um buffer, de onde é transferida para a memória



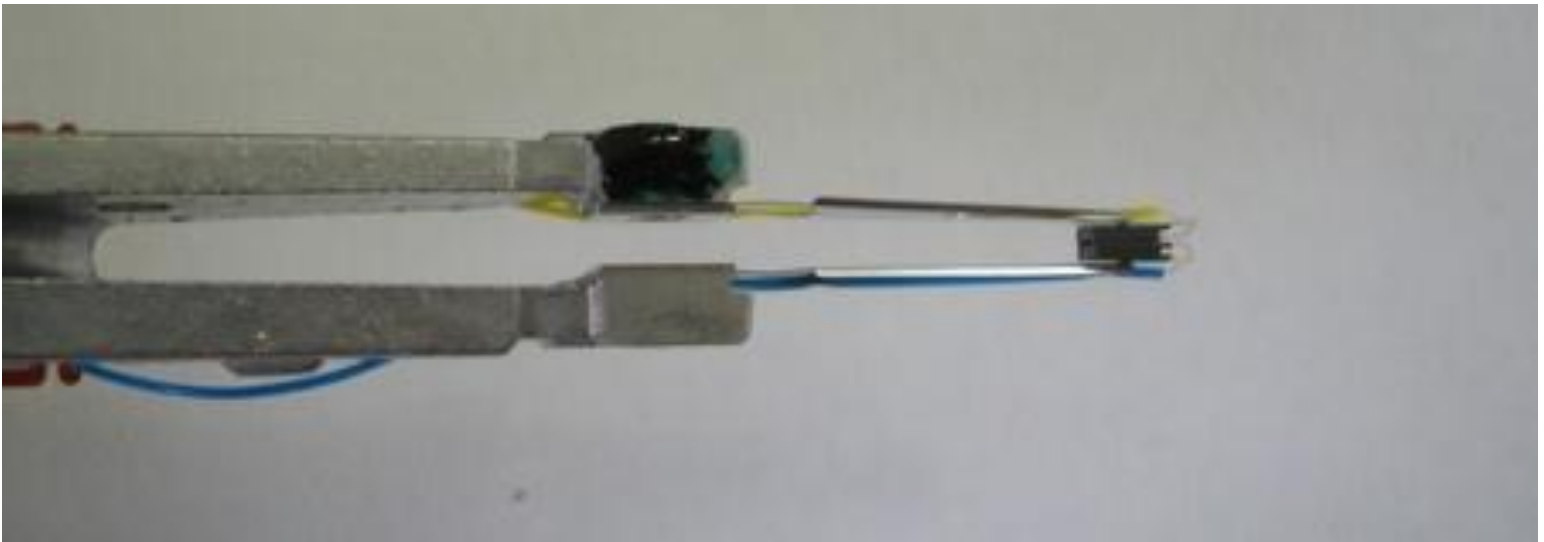
# Cabeças de leitura

- Distância em relação ao disco
  - Flutuam em função do colchão de ar gerado quando o disco gira
  - Não há vácuo dentro do disco!



# Cabeças de leitura

- Sem o disco



# HDs

---

- Por que os HDs são sempre exibidos meio **de lado**?



# HDs

- HDs funcionam em altitudes altíssimas (mais de 3.000m)?





# Organização da informação no disco

---

- **Disco:** conjunto de 'pratos' empilhados
  - Dados são gravados nas superfícies desses pratos
- **Superfícies:** são organizadas em trilhas
- **Trilhas:** são organizadas em setores
- **Cilindro:** conjunto de trilhas na mesma posição



# Organização da informação no disco

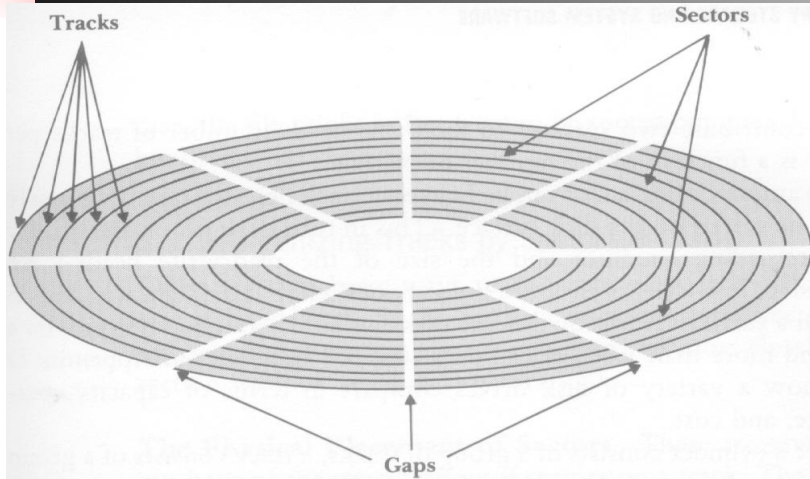


FIGURE 3.2 Surface of disk showing tracks and sectors.

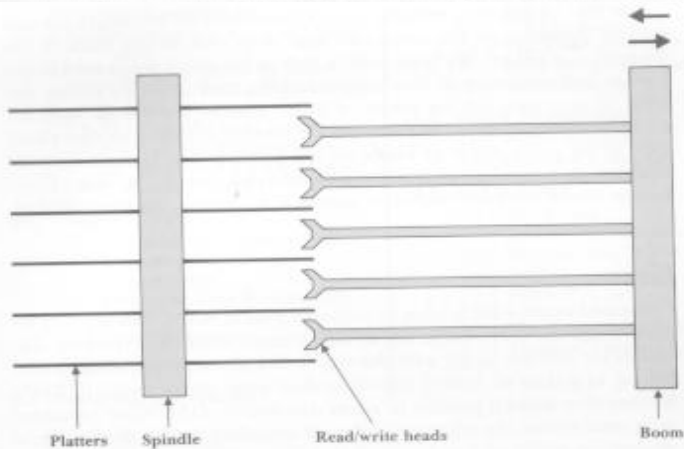
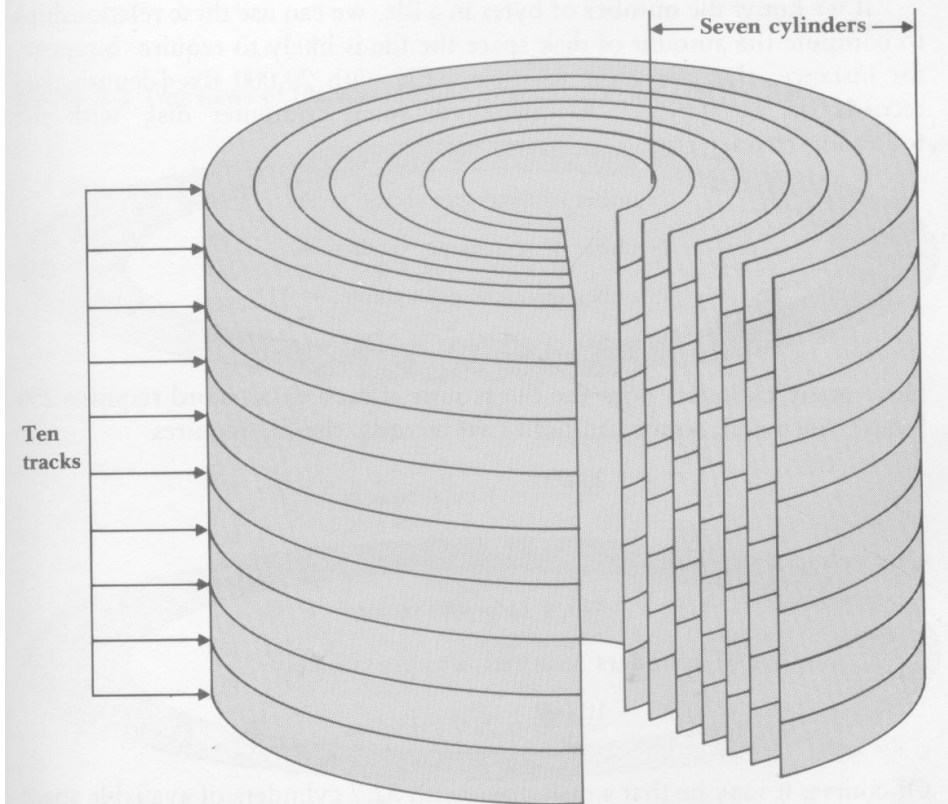


FIGURE 3.1 Schematic illustration of disk drive.

FIGURE 3.3 Schematic illustration of disk drive viewed as a set of seven cylinders.







# Endereços no disco

---

- Um **setor** é a menor porção endereçável do disco
- Exemplo:
  - `Read(fd,&c,1)`: lê 1 byte na posição corrente
    - S.O. determina qual a **superfície**, **trilha** e **setor** em que se encontra esse byte.
    - O conteúdo do setor é carregado para uma memória especial (buffer de E/S) e o byte desejado é lido do buffer para a RAM. Se o setor necessário já está no buffer, o acesso ao disco torna-se desnecessário.



# *Seeking*

---

- Movimento de posicionar a cabeça de L/E sobre a trilha/setor desejado
- O conteúdo de todo um cilindro pode ser lido com 1 único *seeking*
- É o movimento **mais lento** da operação leitura/escrita
- **Deve ser reduzido ao mínimo**



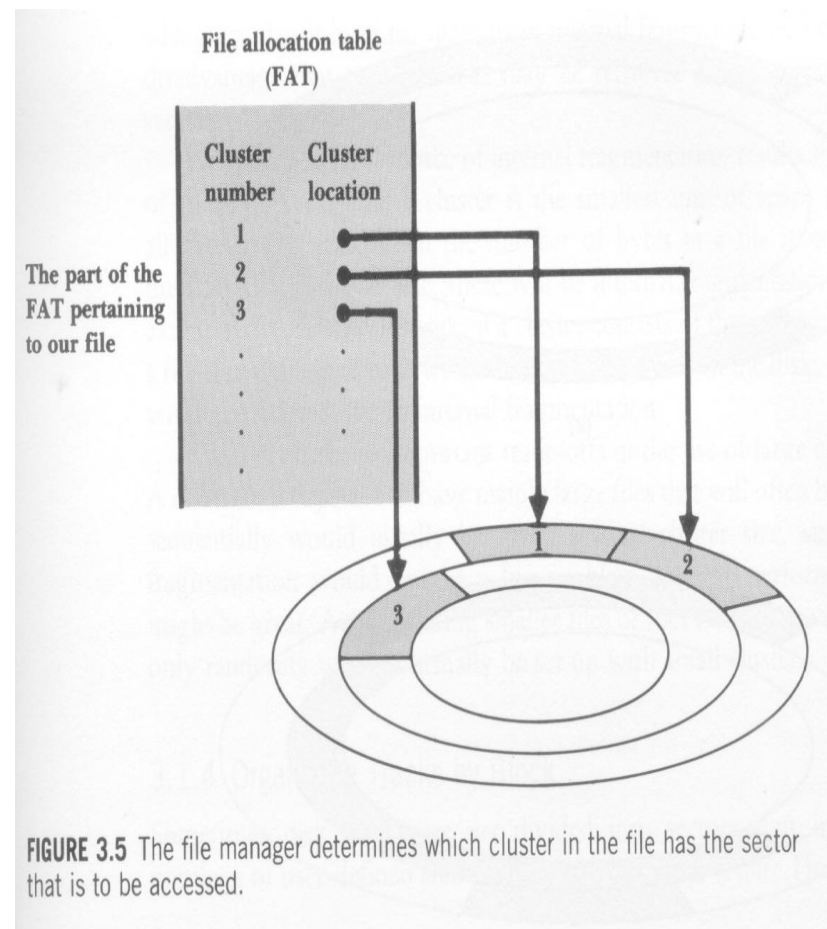
# Cluster

---

- **Conjunto de setores** logicamente contíguos no disco
- Um arquivo é visto pelo S.O. como um grupo de clusters distribuído no disco
  - Arquivos são alocados em um ou mais clusters

# FAT – *File Allocation Table*

- Cada entrada na tabela dá a localização física do *cluster* associado a um certo arquivo lógico
- **1 *seeking* para localizar 1 cluster**
  - Todos os setores do cluster são lidos sem necessidade de *seeking* adicional





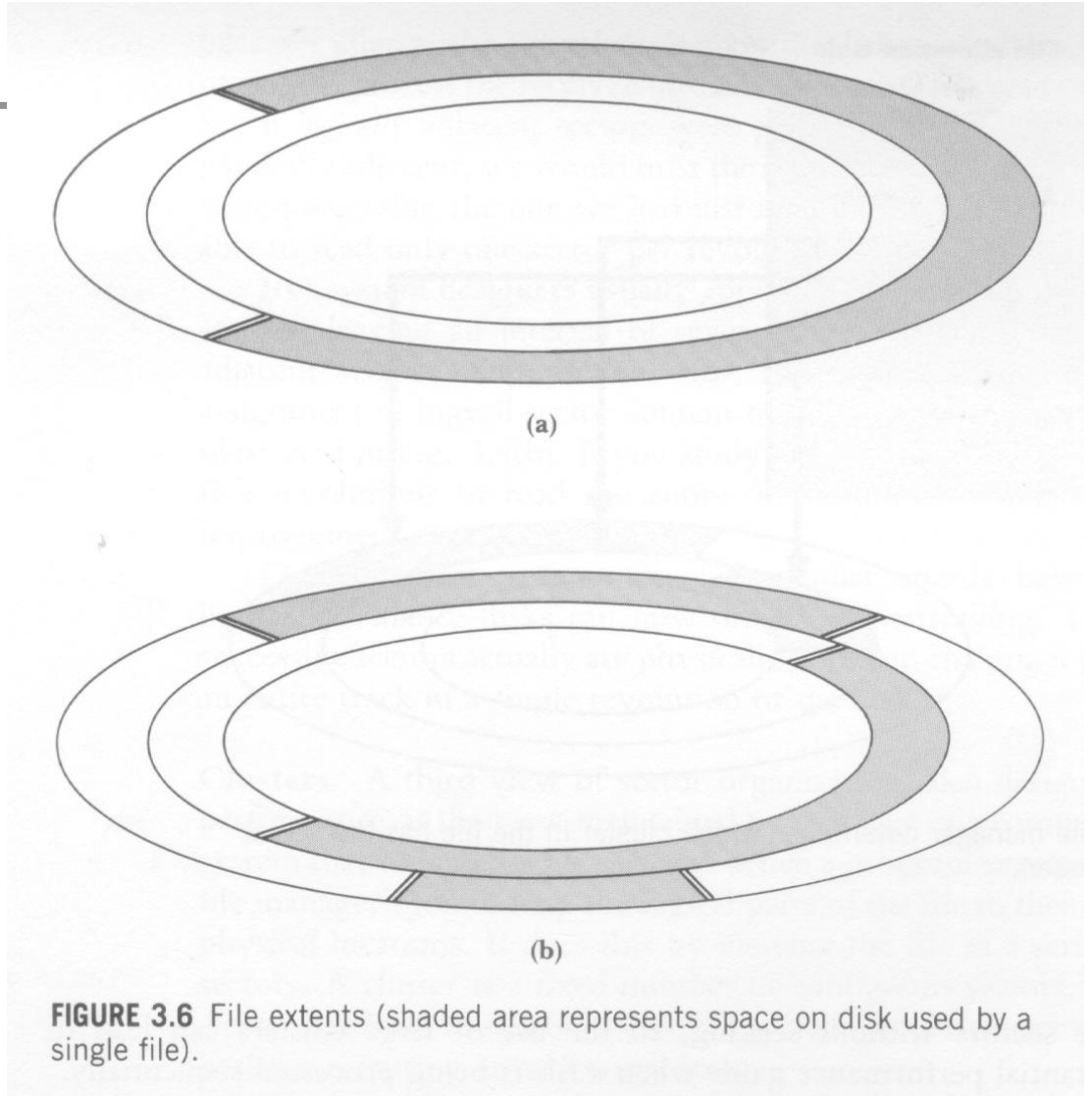
# *Extent*

---

- Sequência de **clusters** consecutivos no disco, alocados para o mesmo arquivo
- **1 *seeking*** para recuperar **1 *extent***
- A situação ideal é um arquivo ocupar 1 *extent*
  - Frequentemente isso não é possível e o arquivo é espalhado em vários *extents* pelo disco



# *Extent*





# Capacidade do disco (nominal)

---

- **Capacidade do setor**
  - $n^{\circ}$  bytes (Ex. 512 bytes)
- **Capacidade da trilha**
  - $n^{\circ}$  de setores/trilha \* capacidade do setor
- **Capacidade do cilindro**
  - $n^{\circ}$  de trilhas/cilindro \* capacidade da trilha
- **Capacidade do disco**
  - $n^{\circ}$  de cilindros x capacidade do cilindro



# Fragmentação interna

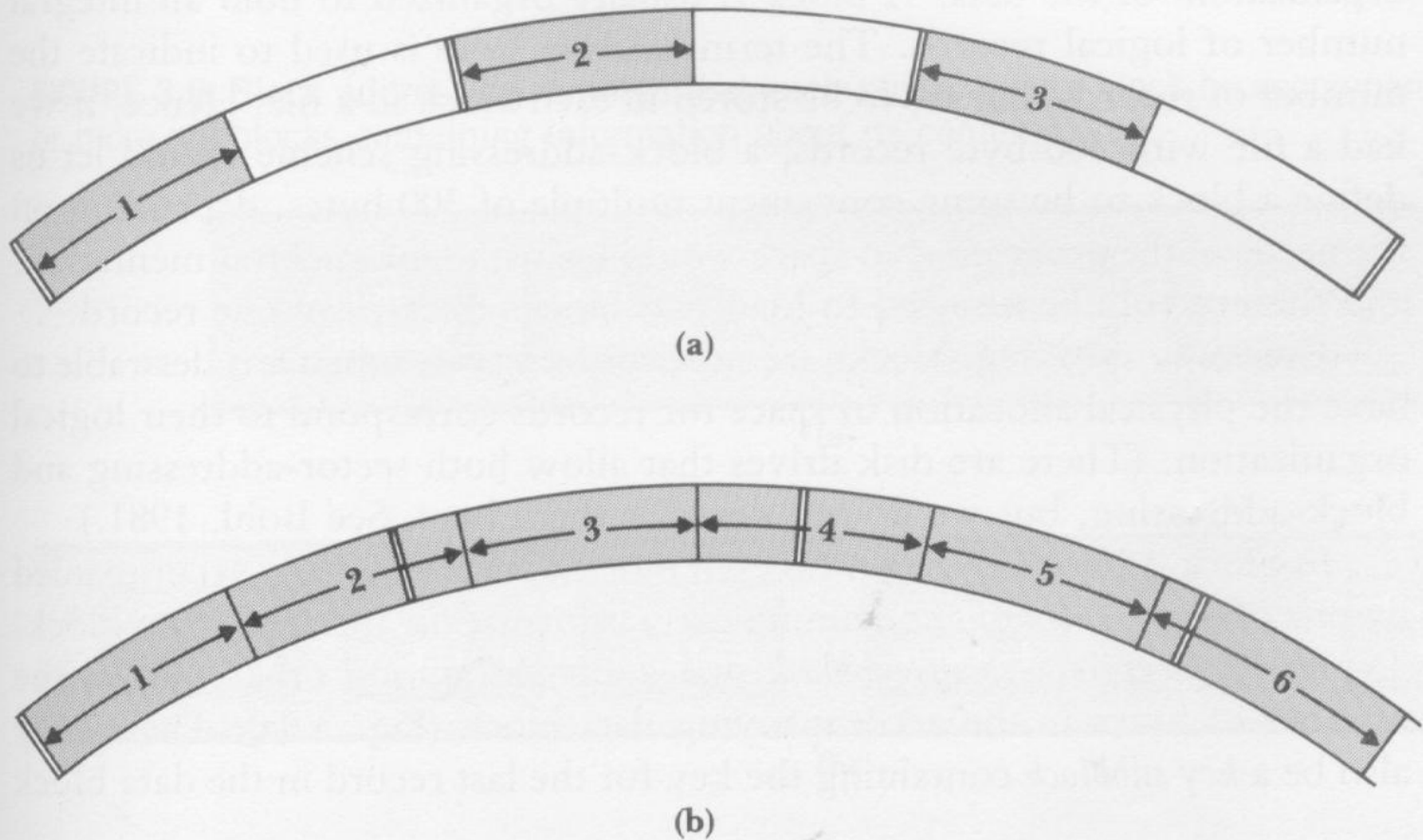
---

- **Perda de espaço útil** decorrente da organização em setores de tamanho fixo
- Ex: setor de 512 bytes, arquivos c/ registro de 300 bytes. Temos duas alternativas:
  - a. 1 registro por setor => fragmentação
  - b. Registros ocupando mais de 1 setor => acesso mais complexo



# Fragmentação interna

**FIGURE 3.7** Alternate record organization within sectors (shaded areas represent data records, and unshaded areas represent unused space).





# Sistema de Arquivos

---

- A organização do disco em setores/trilhas/cilindros é **uma formatação física** (já vem da fábrica)
  - Pode ser alterada se o usuário quiser dividir o disco em partições
- É necessária uma **formatação lógica**, que 'instala' o **sistema de arquivos** no disco
  - Subdivide o disco em regiões endereçáveis
- **Sistema de arquivos**: estruturas lógicas e sub-rotinas usadas para controlar acesso aos dados em disco



# Sistema de Arquivos

---

- O sistema de arquivos **FAT** (Windows) não endereça setores, mas grupos de setores (*clusters*)
  - 1 *cluster* = 1 unidade de alocação
  - 1 *cluster* = n setores
- Um arquivo ocupa, no mínimo, 1 *cluster*
  - Unidade mínima de alocação
- Se um programa precisa acessar um dado, cabe ao sistema de arquivos do SO determinar em qual *cluster* ele está (FAT)



# Fragmentação interna (clusters)

---

- Fragmentação também ocorre organizando os arquivos em clusters!
  - Ex: 1 cluster = 3 setores de 512 bytes, arquivo com 1 byte (quanto espaço se perdeu?)
- **Alternativa:** alguns S.O. organizam as trilhas em **blocos** de tamanho definido pelo usuário

# Setores X Blocos

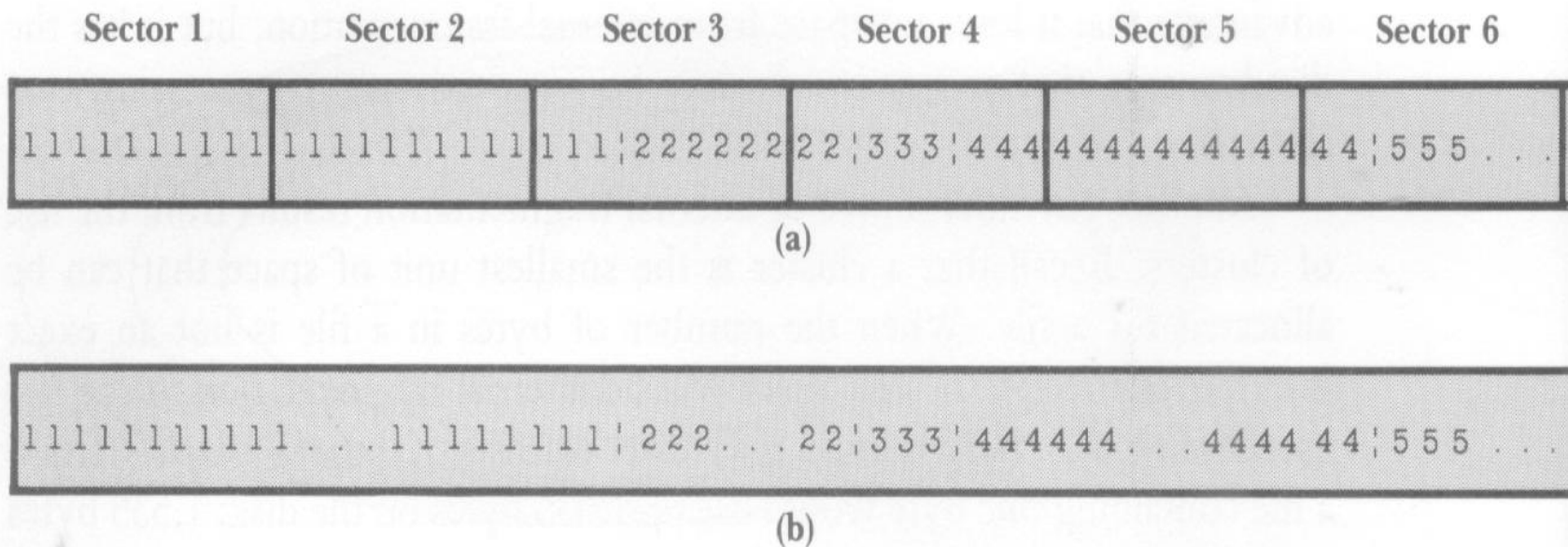


FIGURE 3.8 Sector organization versus block organization.

Qual a dificuldade?



# *Overhead*

---

*Overhead* – espaço ocupado com informações para gerenciamento (não c/ dados), introduzidas pelo processo de formatação do disco

- O *overhead* existe tanto em discos organizados por setor quanto em discos organizados por blocos



# Tamanho do *cluster*

---

- Definido automaticamente pelo SO quando o disco é formatado
- FAT (Windows): sempre uma potência de 2
  - 2, 4, 8, 16 ou 32KB
- Determinado pelo máximo que a FAT consegue manipular, e pelo tamanho do disco
  - FAT16: pode endereçar  $2^{16}$  clusters = 65.536
- Quanto maior o cluster, maior a fragmentação!



# Outros sistemas de arquivos

---

- FAT32 (Windows 95 e posteriores)
  - *clusters* de tamanho menor, endereça mais *clusters*, menos fragmentação
- NTFS (*New Technology File System*)
  - Sistemas OS/2 (IBM) e Windows NT
  - Mais eficiente: a menor unidade de alocação é o próprio setor de 512 bytes





# Custo de acesso a disco

---

- É uma combinação de 3 fatores:
  - **Tempo de busca (seek):** tempo para posicionar o braço de acesso no cilindro correto
  - **Delay de rotação:** tempo para o disco rodar de forma que a cabeça de L/E esteja posicionada sobre o setor desejado
  - **Tempo de transferência:** tempo p/ transferir os bytes
    - **Tempo transferência=(nº de bytes transferidos/nº de bytes por trilha)\*tempo de rotação**



# Observação

---

- Os **tempos de acesso reais** são afetados não só pelas características físicas do disco
  - Também pela **distribuição do arquivo no disco**
  - e **modo de acesso** (aleatório x sequencial)



# Exercício

---

- Você sabe o seguinte sobre seu HD
  - Número de bytes por setor: 512
  - Número de setores por trilha: 40
  - Número de trilhas por cilindro: 11
  - Número de cilindros: 1.331
- Há um conjunto de dados composto por 20.000 registros, sendo que cada registro tem 256 bytes
- Quantos cilindros são necessários para se armazenar esses 20.000 registros?



# Exercício

---

- Dados
  - Número de bytes por setor: 512
  - Número de setores por trilha: 40
  - Número de trilhas por cilindro: 11
  - Número de cilindros: 1.331
  - Tamanho de cada um dos 20.000 registros: 256 bytes
- Cada setor, de 512 bytes, armazena dois registros (de 256 bytes cada)
  - Portanto, são necessários 10.000 setores
- Um cilindro tem 11 trilhas, sendo que cada uma tem 40 setores
  - Número de setores por cilindro:  $11 * 40 = 440$  setores por cilindro
- Número de cilindros necessários:  $10.000/440 = 22,7$  cilindros



# Para discussão

---

- Você está projetando seu próprio HD e decide armazenar os arquivos em espaços contínuos, ignorando limites de setores/clusters/extents/blocos/cilindros
  - Como isso facilita o armazenamento e recuperação de dados?
  - Que problemas cria?



# Leituras adicionais

---

- <http://www.clubedohardware.com.br/artigos/313>
- <http://www.clubedohardware.com.br/artigos/489>
- <http://www.pcguide.com/ref/hdd/>
- <http://www.guiadohardware.net/tutoriais/como-hd-funciona/>