

# 06 – Grafos: Caminhos Mínimos

## SCC0503 – Algoritmos e Estruturas de Dados II

Paulo H. R. Gabriel   Moacir Ponti Jr.  
[www.icmc.usp.br/~moacir](http://www.icmc.usp.br/~moacir)

Instituto de Ciências Matemáticas e de Computação – USP

2011/1

# Conteúdo da Aula

- 1 Revisão e Motivação
- 2 Caminhos Mínimos em Grafos Ponderados (*um-para-todos*)
- 3 Algoritmo de Dijkstra
- 4 Algoritmo de Bellmand-Ford
- 5 Caminhos Mínimos em Grafos Ponderados (*todos-para-todos*)
- 6 Sumário

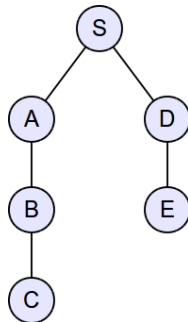
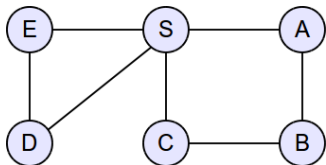
# Resumindo e recordando...

Seja  $G = (V, E)$  um (di)grafo

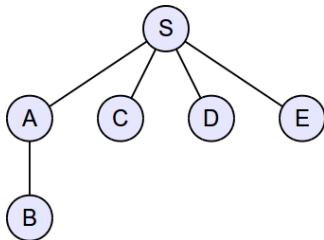
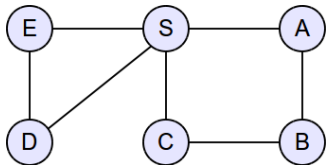
## Percurso em $G$

- Busca em profundidade (DFS)
- Busca em largura (BFS)

# Resumindo e recordando: Um exemplo de percurso (DFS)



# Resumindo e recordando: Um exemplo de percurso (BFS)



# Resumindo e recordando: BFS

- Algoritmo que encontra o menor caminho a partir de uma determinada fonte até todos os outros vértices

## Menor Caminho

Caminho de menor **comprimento** (menor número de arestas)

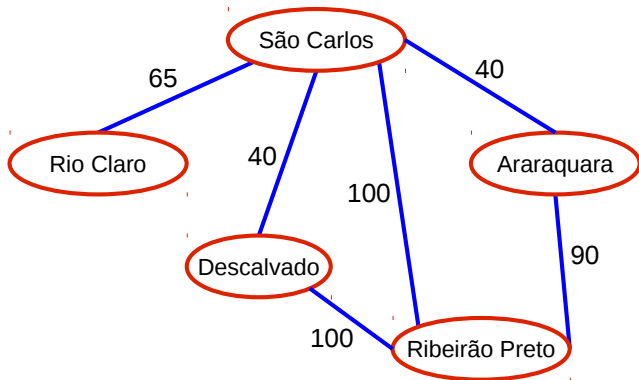
- BFS processa vértices em ordem crescente de distância em relação ao vértice raiz

## Tempo de execução

$\mathcal{O}(|V| + |E|)$

# Uma aplicação de grafos bem comum

## Mapas



# Uma aplicação de grafos bem comum

## Problema 1

Como saber se duas cidades estão conectadas?

## Problema 2

Qual o melhor caminho entre duas cidades?



## Função Peso

Seja  $G = (V, E)$  um (di)grafo ponderado com função peso  $w : E \rightarrow \mathfrak{R}$ . O **peso** de uma aresta  $u \rightarrow v$  é denotado por  $w(u, v)$

Para  $e \in E$ , se  $e = (u, v)$ , denotamos  $w(u, v) = w(e)$

## Comprimento de um Caminho

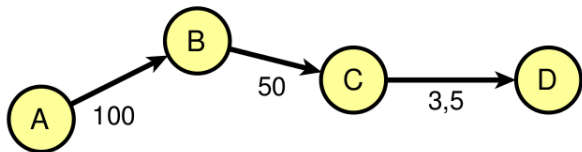
- Seja  $p = v_0 \rightarrow v_1 \rightarrow \dots \rightarrow v_k$  um caminho
- O **comprimento** é a soma dos pesos das arestas de  $p$
- Matematicamente:

$$L(p) = \sum_{i=1}^k w(v_{i-1}, v_i)$$

Em outras palavras...

$$L(p) = \sum_{i=1}^k w(v_{i-1}, v_i)$$

Exemplo



$$L(p) = 153,5$$

# Caminhos mais curto

## Mais uma definição

Um **caminho mais curto** (*shortest path*) de  $u$  até  $v$  é o caminho de **menor comprimento** entre  $u$  e  $v$

## Notação

$\delta(u, v) = \min\{L(p)\}$ , sendo  $p$  um caminho entre  $u$  e  $v$

## Observação

$\delta(u, v) = \infty$  se não houver caminho entre  $u$  e  $v$

# O problema dos caminhos mínimos

## *Single-source shortest paths*

Dado um (di)grafo ponderado, com pesos **não-negativos**, e um vértice  $s \in V$ , encontre  $\delta(s, v)$ , para todo  $v \in V$

## Abordagem Gulosa

- 1 Crie um conjunto  $S$  de vértices cujas distâncias a partir de  $s$  são conhecidas
- 2 A cada iteração, acrescente a  $S$  o vértice  $v$  cuja distância estimada a  $s$  é mínima
  - $v \in (V - S)$  (ou seja, não pertence ainda a  $S$ )
- 3 Atualize as distâncias estimadas até  $v$

# Algoritmo de Dijkstra (I)

## Entrada

- Grafo  $G = (V, E)$ , direcionado ou não direcionado.
- Vértice  $s \in V$
- $w(e)$  para todo  $e \in E$

## Saída

$d[u]$ : distância mínima de  $s$  até todo  $u$  alcançável

# Algoritmo de Dijkstra (II)

## Inicialização

```
1  $d[s] \leftarrow 0$ 
2 for all  $v \in V - \{s\}$ 
3     do  $d[v] \leftarrow \infty$ 
4  $S \leftarrow \emptyset$ 
5  $Q \leftarrow V$ 
```

$Q$  é uma fila de prioridades que conterà  $V - S$

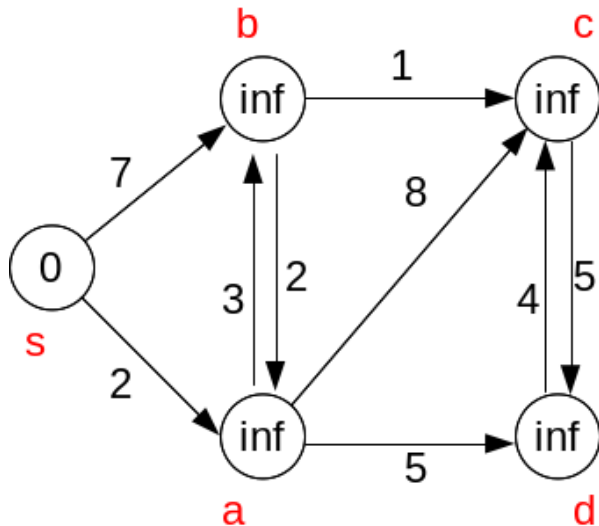
# Algoritmo de Dijkstra (III)

## Percurso

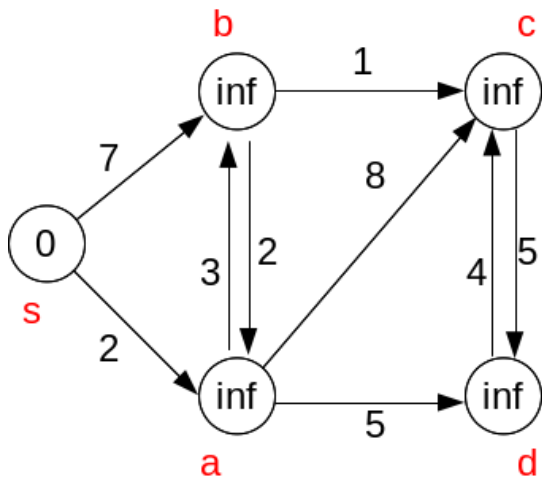
```
1  while  $Q \neq \emptyset$ 
2      do  $u \leftarrow \text{Menor\_Chave}(Q)$ 
3          $S \leftarrow S \cup \{u\}$ 
4         for all  $v \in \text{Adj}[u]$ 
5             do if  $d[v] > d[u] + w(u, v)$ 
6                 then  $d[v] \leftarrow d[u] + w(u, v)$ 
7                     Decrementa_Chave( $Q, v, d[v]$ )
```



# Exemplo – Entrada



# Exemplo – Passo 1

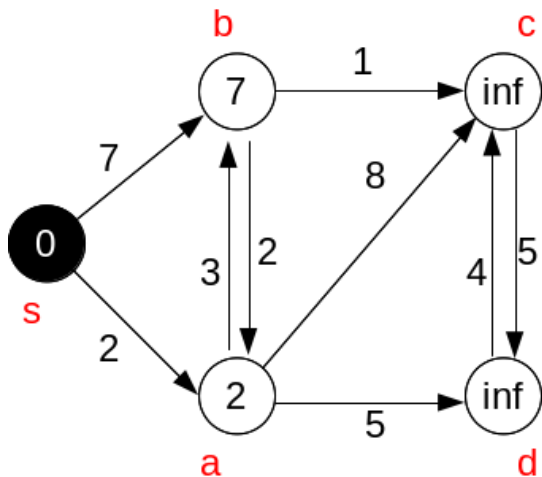


$v$	$s$	$a$	$b$	$c$	$d$
$d[v]$	0	$\infty$	$\infty$	$\infty$	$\infty$
$p[v]$	–	–	–	–	–

$v$	$s$	$a$	$b$	$c$	$d$
$d[v]$	0	$\infty$	$\infty$	$\infty$	$\infty$

$Q$

# Exemplo – Passo II

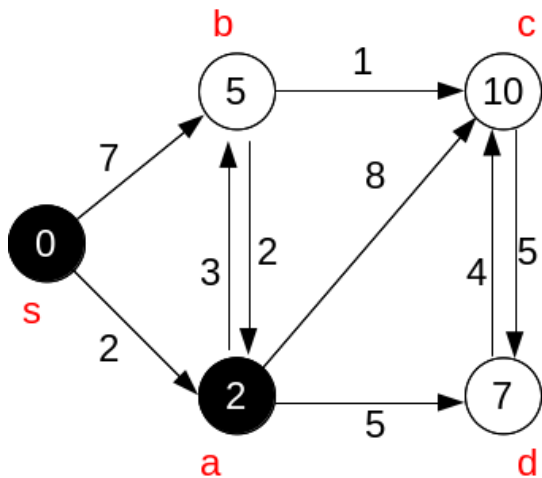


$v$	$s$	$a$	$b$	$c$	$d$
$d[v]$	0	2	7	$\infty$	$\infty$
$p[v]$	-	$s$	$s$	-	-

$v$	$a$	$b$	$c$	$d$
$d[v]$	2	7	$\infty$	$\infty$

$Q$

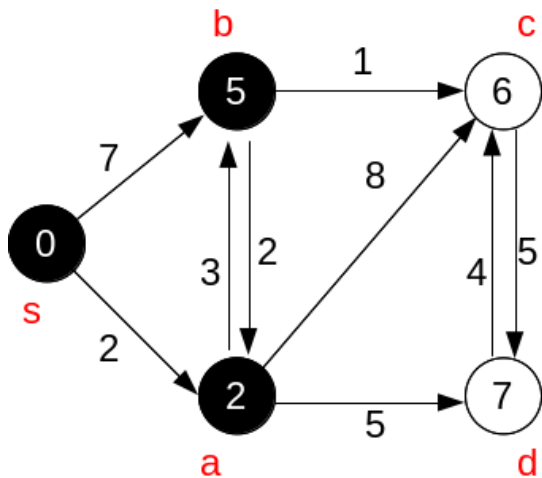
# Exemplo – Passo III



$v$	$s$	$a$	$b$	$c$	$d$
$d[v]$	0	2	5	10	7
$p[v]$	–	$s$	$a$	$a$	$a$

$v$	$b$	$c$	$d$
$d[v]$	5	10	7
	$Q$		

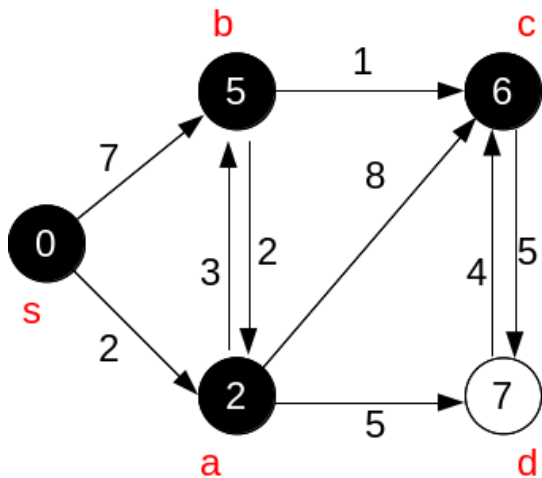
# Exemplo – Passo IV



$v$	$s$	$a$	$b$	$c$	$d$
$d[v]$	0	2	5	6	7
$p[v]$	–	$s$	$s$	$b$	$a$

$v$	$c$	$d$
$d[v]$	6	7
	$Q$	

# Exemplo – Passo V

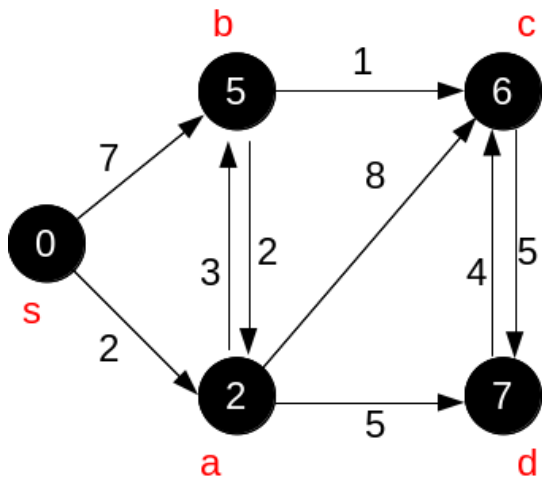


$v$	$s$	$a$	$b$	$c$	$d$
$d[v]$	0	2	5	6	7
$p[v]$	-	$s$	$s$	$b$	$a$

$v$	$d$
$d[v]$	7

Q

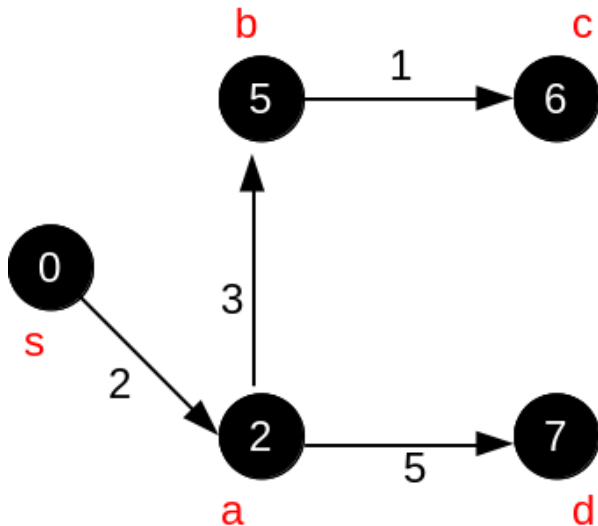
# Exemplo – Passo VI



$v$	$s$	$a$	$b$	$c$	$d$
$d[v]$	0	2	5	6	7
$p[v]$	–	$s$	$s$	$b$	$a$

$Q = \emptyset$

# Exemplo – Saída





# Análise do algoritmo de Dijkstra (I)

## Teorema

O algoritmo de Dijkstra sempre devolve  $d[v] = \delta(s, v)$  para todo  $v \in V$

## Análise do algoritmo de Dijkstra (II)

- Inicialização:  $\mathcal{O}(|V|)$  vezes
- Durante o percurso:
  - $\mathcal{O}(|V|)$  operações de Menor\_Chave()
- No laço mais interno:
  - $\mathcal{O}(|V| + |E|)$  operações de Decrementa\_Chave()

## Complexidade da Fila

- Depende da implementação
  - Em geral, usa-se uma árvore *heap*
  - Inserção/Atualização:  $\mathcal{O}(\log |V|)$

## Complexidade do algoritmo de Dijkstra

$$\mathcal{O}(|V| + (|E| + |V|)\log(|V|))$$

## Ciclos Negativos

- Arestas com peso menor que 0
- Ocorrem quando modelamos determinados problemas do mundo real por meio de (di)grafos
- Impedem a existência de caminhos mínimos

## Reformulando Problema

Dado um (di)grafo ponderado e um vértice  $s \in V$ , encontre  $\delta(s, v)$ , para todo  $v \in V$  OU determine a existência de ciclos negativos

# Algoritmo de Bellman-Ford (I)

## Inicialização

```
1  $d[s] \leftarrow 0$   
2 for all  $v \in V - \{s\}$   
3     do  $d[v] \leftarrow \infty$ 
```

# Algoritmo de Bellman-Ford (II)

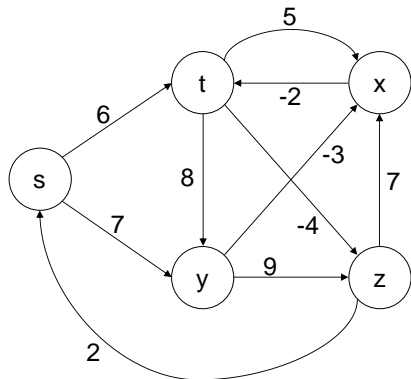
## Percurso

```
1  for  $i \leftarrow$  to  $|V| - 1$ 
2      do for all  $(u, v) \in E$ 
3          do if  $d[v] > d[u] + w(u, v)$ 
4              then  $d[v] \leftarrow d[u] + w(u, v)$ 
5  for all  $(u, v) \in E$ 
6      do if  $d[v] > d[u] + w(u, v)$ 
7          then reporta existência de ciclo negativo.
```

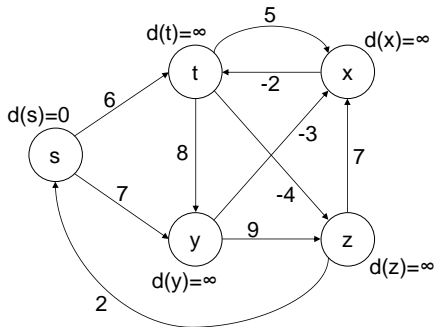
## Complexidade

$$\mathcal{O}(|V| \cdot |E|)$$

# Exemplo de execução (I)

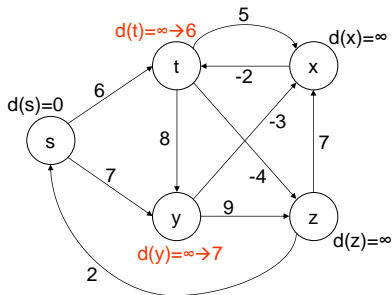


Estimando o tempo...

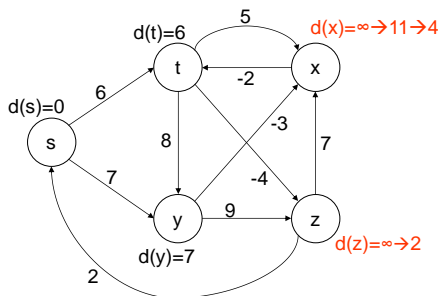


# Exemplo de execução (II)

Primeira rodada



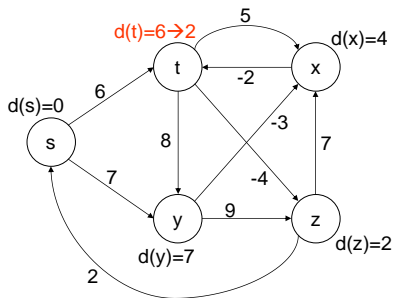
Segunda rodada



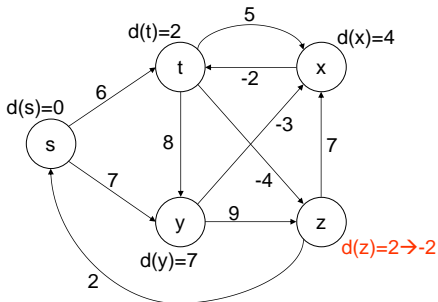


# Exemplo de execução (III)

Terceira rodada



Quarta rodada



## Outro problema envolvendo caminhos

- Até agora, vimos o problema envolvendo **uma única** fonte
- Há casos em que temos a necessidade de saber **menores caminhos** entre **todos os vértices**
- Problema de *All-Pairs Shortest Paths*

### Possível Solução

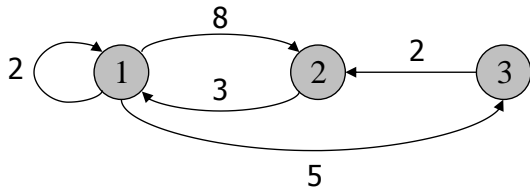
Utilizar o algoritmo de Dijkstra considerando **cada vértice** como origem **alternadamente**

# Outra possibilidade

## Algoritmo de Floyd-Warshall

Utiliza uma matriz  $|V| \times |V|$  para calcular e armazenar os tamanhos dos caminhos mais curtos

# Algoritmo de Floyd-Warshall – Exemplo

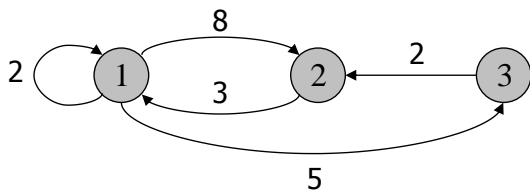


- Inicialização: custos entre vértices adjacentes são inseridos na matriz
- Ignorar *loops*

	1	2	3
1	0	8	5
2	3	0	$\infty$
3	$\infty$	2	0

# Algoritmo de Floyd-Warshall – Exemplo

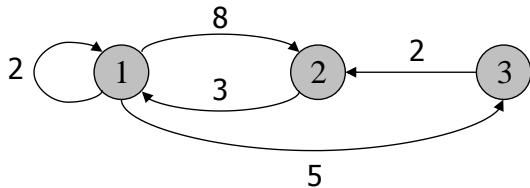
- A matriz é percorrida  $|V|$  vezes
- A cada iteração  $k$ , verifica-se se um caminho entre dois vértices  $(v, w)$  que passa também pelo vértice  $k$  é mais curto que o caminho mais curto conhecido



	1	2	3
1	0	8	5
2	3	0	$\infty$
3	$\infty$	2	0

$$d[v, w] = \min\{d[v, w], d[v, k] + d[k, w]\}$$

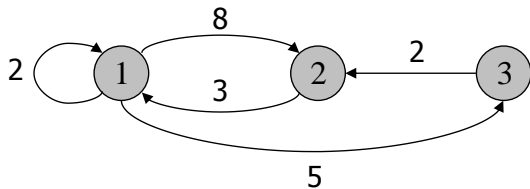
# Algoritmo de Floyd-Warshall – Exemplo



$$d[1, 1] = \min\{d[1, 1], d[1, 1] + d[1, 1]\}$$

	1	2	3
1	0	8	5
2	3	0	$\infty$
3	$\infty$	2	0

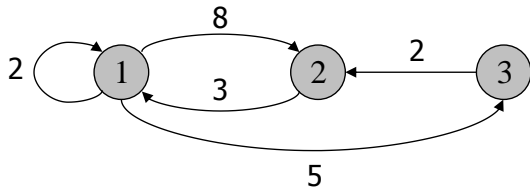
# Algoritmo de Floyd-Warshall – Exemplo



$$d[1, 2] = \min\{d[1, 2], d[1, 1] + d[1, 2]\}$$

	1	2	3
1	0	8	5
2	3	0	$\infty$
3	$\infty$	2	0

# Algoritmo de Floyd-Warshall – Exemplo

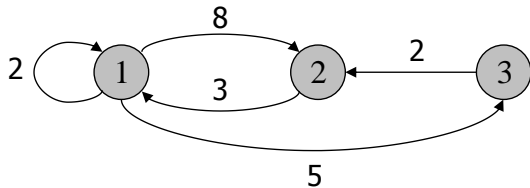


$$d[1, 3] = \min\{d[1, 3], d[1, 1] + d[1, 3]\}$$

	1	2	3
1	0	8	5
2	3	0	$\infty$
3	$\infty$	2	0



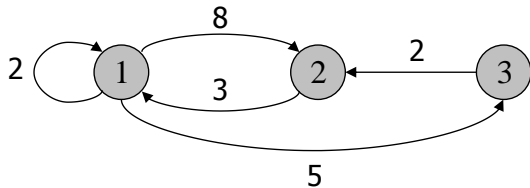
# Algoritmo de Floyd-Warshall – Exemplo



$$d[2, 1] = \min\{d[2, 1], d[2, 1] + d[1, 1]\}$$

	1	2	3
1	0	8	5
2	3	0	$\infty$
3	$\infty$	2	0

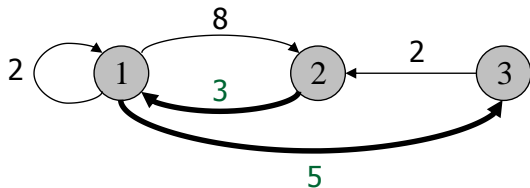
# Algoritmo de Floyd-Warshall – Exemplo



$$d[2, 2] = \min \{d[2, 2], d[2, 1] + d[1, 2]\}$$

	1	2	3
1	0	8	5
2	3	0	$\infty$
3	$\infty$	2	0

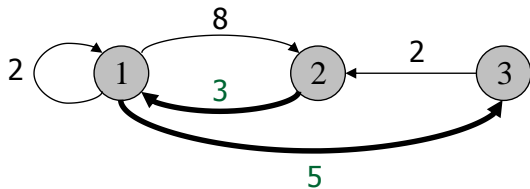
# Algoritmo de Floyd-Warshall – Exemplo



$$d[2, 3] = \min \{d[2, 3], d[2, 1] + d[1, 3]\}$$

	1	2	3
1	0	8	5
2	3	0	$\infty$
3	$\infty$	2	0

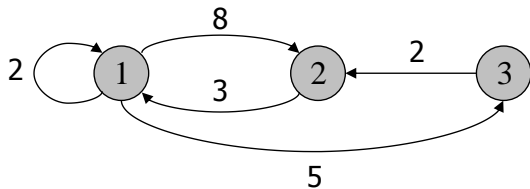
# Algoritmo de Floyd-Warshall – Exemplo



$$d[2, 3] = \min \{d[2, 3], d[2, 1] + d[1, 3]\}$$

	1	2	3
1	0	8	5
2	3	0	8
3	$\infty$	2	0

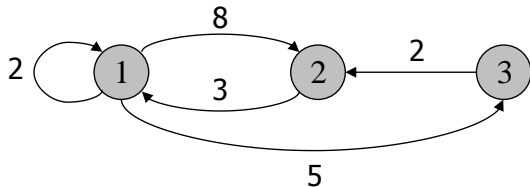
# Algoritmo de Floyd-Warshall – Exemplo



$$d[3, 1] = \min \{d[3, 1], d[3, 1] + d[1, 3]\}$$

	1	2	3
1	0	8	5
2	3	0	8
3	$\infty$	2	0

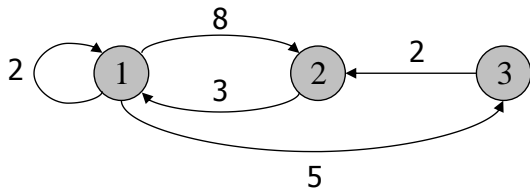
# Algoritmo de Floyd-Warshall – Exemplo



$$d[3, 2] = \min \{d[3, 2], d[3, 1] + d[1, 2]\}$$

	1	2	3
1	0	8	5
2	3	0	8
3	$\infty$	2	0

# Algoritmo de Floyd-Warshall – Exemplo

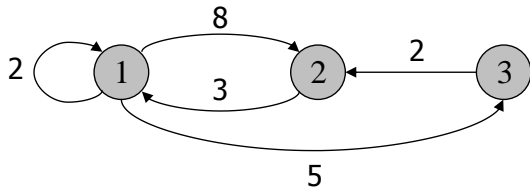


$$d[3, 3] = \min \{d[3, 3], d[3, 1] + d[1, 3]\}$$

	1	2	3
1	0	8	5
2	3	0	8
3	$\infty$	2	0

# Algoritmo de Floyd-Warshall – Exemplo

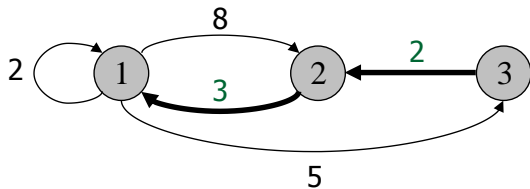
- Ao final da primeira iteração, sabemos os caminhos mais curtos entre  $v$  e  $w$  que passam por 1
- Repete-se o processo considerando os demais vértices



	1	2	3
1	0	8	5
2	3	0	8
3	$\infty$	2	0



# Algoritmo de Floyd-Warshall – Exemplo

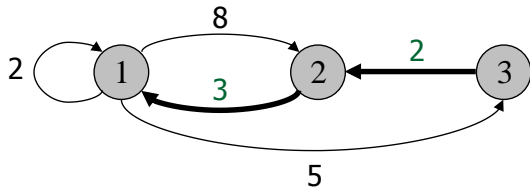


...

$$d[3, 1] = \min\{d[3, 1], d[3, 2] + d[2, 1]\}$$

	1	2	3
1	0	8	5
2	3	0	8
3	$\infty$	2	0

# Algoritmo de Floyd-Warshall – Exemplo

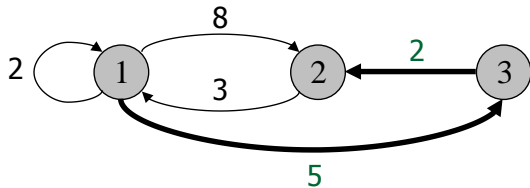


...

$$d[3, 1] = \min\{d[3, 1], d[3, 2] + d[2, 1]\}$$

	1	2	3
1	0	8	5
2	3	0	8
3	5	2	0

# Algoritmo de Floyd-Warshall – Exemplo

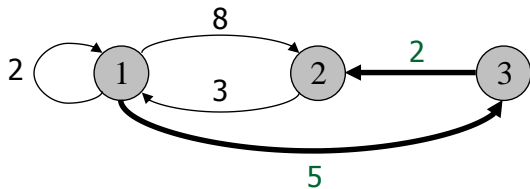


...

$$d[1, 2] = \min \{d[1, 2], d[1, 3] + d[3, 2]\}$$

	1	2	3
1	0	8	5
2	3	0	8
3	5	2	0

# Algoritmo de Floyd-Warshall – Exemplo



...

$$d[1, 2] = \min \{d[1, 2], d[1, 3] + d[3, 2]\}$$

	1	2	3
1	0	7	5
2	3	0	8
3	5	2	0

## Inicialização

```
1  for  $i \leftarrow 1$  to  $|V|$ 
2      do for  $j \leftarrow 1$  to  $|V|$ 
3          do  $d[i, j] \leftarrow w(i, j)$ 
4              $p[i, j] \leftarrow null$ 
```

## Programação Dinâmica

```
1  for  $k \leftarrow 1$  to  $|V|$ 
2      do for  $i \leftarrow 1$  to  $|V|$ 
3          do for  $j \leftarrow 1$  to  $|V|$ 
4              do if  $(d[i, k] + d[k, j] < d[i, j])$ 
5                  do  $d[i, j] \leftarrow d[i, k] + d[k, j]$ 
6                       $p[i, j] \leftarrow k$ 
```

## Complexidade

$$\mathcal{O}(|V|^3)$$





## Dois problemas de caminhos mínimos

### *Single-source shortest paths*

- Dijkstra
  - Arestas não-negativas
  - $\mathcal{O}(|V| + (|E| + |V|) \log(|V|))$
- Bellman-Ford
  - $\mathcal{O}(|V| \cdot |E|)$

### *All-Pairs Shortest Paths Problem*

- Floyd-Warshall
  - $\mathcal{O}(|V|^3)$

-  CORMEN, T. H. et al.  
**Introduction to algorithms**, The MIT Press, 2.ed., 2001.  
Cap. 24.
-  SEDGEWICK, R.  
**Algorithms in C: part 5**, 3.ed., Addison-Wesley, 2002.  
Cap. 21 - Sec. 21.1, 21.2, 21.3, 21.7
-  ZIVIANI, N.  
**Projeto de Algoritmos**, 3.ed. Cengage, 2004.  
Cap. 7 - Sec. 7.8
-  DASGUPTA, S. et al.  
**Algoritmos**, McGraw-Hill, 2008.  
Cap. 4



## Agradecimentos

Ao prof. Thiago Pardo, que forneceu parte das figuras utilizadas nesta aula.