

## ORDENAÇÃO

- **Ordenar** é o processo de organizar uma lista de informações similares em ordem crescente ou decrescente. Especificamente, dada uma lista de  $n$  itens  $r[0], r[1], r[2], \dots, r[n-1]$ , cada item na lista é chamado **registro**. Uma **chave**,  $k[i]$ , é associada a cada registro  $r[i]$ . Diz-se que a lista está **ordenada pela chave** se  $i$  precede  $j$  implicar que  $k[i] < k[j]$  (ou  $k[i] > k[j]$ ) em alguma ordenação nas chaves

## 1. ORDENAÇÃO POR TROCA

### 1.1 Ordenação por Bolha

- Em cada um dos exemplos subsequentes,  $x$  é um vetor de inteiros do qual os primeiros  $n$  devem ser ordenados de modo que  $x[i] \leq x[j]$  para  $0 \leq i < j < n$ .
- A idéia básica por trás da ordenação por bolha é percorrer a lista seqüencialmente varias vezes. Cada passagem consiste em comparar cada elemento na lista com seu sucessor ( $x[i]$  com  $x[i+1]$ ) e trocar os dois elementos se ele não estiverem na ordem correta

Exemplo, 25, 57, 48, 37, 12, 92, 86, 33

Primeira Passagem

$x[0]$ com $x[1]$	(25 com 57)	nenhuma troca
$x[1]$ com $x[2]$	(57 com 48)	troca
$x[2]$ com $x[3]$	(57 com 37)	troca
$x[3]$ com $x[4]$	(57 com 12)	troca
$x[4]$ com $x[5]$	(57 com 92)	nenhuma troca
$x[5]$ com $x[6]$	(92 com 86)	troca
$x[6]$ com $x[7]$	(92 com 33)	troca

Observe que, depois da primeira passagem, o maior elemento está em sua posição correta. Em geral  $x[n-i]$  ficará na posição correta depois da iteração  $i$ .

25, 57, 48, 37, 12, 92, 86, 33

O conjunto completo de iterações fica assim:

iteração 0	25 57 48 37 12 92 86 33
iteração 1	25 48 37 12 57 86 33 92
iteração 2	25 37 12 48 57 33 86 92
iteração 3	25 12 37 48 33 57 86 92
iteração 4	12 25 37 33 48 57 86 92
iteração 5	12 25 33 37 48 57 86 92
iteração 6	12 25 33 37 48 57 86 92
iteração 7	12 25 33 37 48 57 86 92

### Algoritmo

```
bubble (int x[], int n)
{
  int j, pass;
  bool switched = true;

  for (pass = 0; pass < n-1 && switched; pass++){ /*repetição externa,
                                                    controla nº de passagens*/
    switched = false;
    for (j = 0; j < n - pass - 1; j++){ /*repetição interna, controla cada
                                        passagem individual*/
      if (x[j] > x[j+1]){ /*elemento fora da ordem é necessária uma troca*/
        switched = true;
        troca(x[j], x[j+1]);
      }
    }
  }
}
```

### Complexidade de Tempo

- Sem o aprimoramento  
Numero de comparações:  $n(n-1)/2$   
Numero de trocas: melhor caso: nenhuma  
pior caso:  $n(n-1)/2$
- Com o aprimoramento  
Numero de comparações será  
 $(n-1) + (n-2) + \dots + (n-k) = (2kn - k^2 - k)/2$   
Como  $k = O(n)$ , então, o aprimoramento não muda a complexidade de tempo do algoritmo
- Conclusão final: A complexidade do algoritmo de ordenação por bolha =  $O(n^2)$

## 1.2 QuickSort

A ordenação por troca de partição ou quicksort é provavelmente o algoritmo de ordenação mais utilizado.

## Idéia Básica

- Quicksort trabalha particionando um vetor em duas partes e então as ordenando separadamente. Especificamente, seja  $x$  um vetor e  $n$  o número de elementos no vetor a ser classificados. Escolha um elemento  $a$  numa posição específica dentro do vetor, digamos a posição  $j$ . Os elementos de  $x$  são particionados de modo que  $a$  é colocado na posição  $j$  e as seguintes condições são observadas:
  1. Cada elemento nas posições 0 até  $j-1$  são menor ou igual a  $a$ .
  2. Cada elemento nas posições  $j+1$  até  $n-1$  são maior que  $a$ .
- O mesmo processo é repetido com os subvetores  $x[0]$  até  $x[j-1]$  e  $x[j+1]$  até  $x[n-1]$  e com quaisquer vetores criados pelo processo em sucessivas iterações, o resultado final será uma lista ordenada.

## Algoritmo Básico

```
quicksort (int x[], int: lb, ub)
{
    int i;

    if (lb > ub) return;
    j = partition(x, lb, ub);
    quicksort(x, lb, j-1);
    quicksort(x, j+1, ub);
}
```

- Os parâmetros  $lb$  e  $ub$  delimitam os sub-vetores dentro do vetor original, dentro dos quais a ordenação ocorre.
- A chamada inicial pode ser feita com `quicksort(x, 0, n-1)`;
- O ponto crucial é o algoritmo de partição.

## Exemplo:

Ordenação do vetor inicial 25 57 48 37 12 92 86 33.

Suponhamos que o primeiro elemento (25) é escolhido para colocar na sua posição correta, teremos:

12 25 57 48 37 92 86 33.

Como 25 está na sua posição final, o problema foi decomposto na ordenação dos subvetores:

(12) e (57 48 37 92 86 33).

O subvetor (12) já está classificado. Repetir o processo para  $x[2]...x[7]$  resulta em:

12 25 (48 37 33) 57 (92 86)

## Exemplo:

Se continuarmos particionando 12 25 (48 37 33) 57 (92 86), teremos:

12 25 (37 33) 48 57 (92 86)

12 25 (33) 37 48 57 (92 86)

12 25 33 37 48 57 (92 86)

12 25 33 37 48 57 (86) 92

12 25 33 37 48 57 86 92

## Método de Particionamento

Considere  $a = x[lb]$  como o elemento cuja posição final é a procurada.

Dois ponteiros  $up$  e  $down$  são inicializados como os limites máximo e mínimo do subvetor que vamos analisar. Em qualquer ponto da execução, todo elemento acima de  $up$  é maior do que  $a$  e todo elemento abaixo de  $down$  é menor ou igual a  $a$ .

Os dois ponteiros *up* e *down* são movidos um em direção ao outro da seguinte forma:

1. Incremente *down* em uma posição até que  $x[down] > a$ .
2. Decremente *up* em uma posição até que  $x[up] \leq a$ .
3. Se  $a > down$ , troque  $x[down]$  por  $x[up]$ .

O processo é repetido até que a condição descrita em 3. falhe (quando  $up \leq down$ ). Neste ponto  $x[up]$  será trocado por  $x[lb]$ , cuja posição final era procurada, e *up* é retornado em *j*.

Exemplo:  $a = 25$

	down-->						up
25	57	48	37	12	92	86	33
	down						<--up
25	57	48	37	12	92	86	33
	down					<--up	
25	57	48	37	12	92	86	33
	down				<--up		
25	57	48	37	12	92	86	33
	down			up			
25	57	48	37	12	92	86	33
	down			up			
25	12	48	37	57	92	86	33

	down-->			up			
25	12	48	37	57	92	86	33
	down			up			
25	12	48	37	57	92	86	33
	down		<--up				
25	12	48	37	57	92	86	33
	down	<--up					
25	12	48	37	57	92	86	33
	<--up	down					
25	12	48	37	57	92	86	33
	up	down					
25	12	48	37	57	92	86	33
	up	down					
12	25	48	37	57	92	86	33

### Algoritmo de Particionamento

```
int partition(int x[], int: lb, ub)
{
    int a, down, up;

    a = x[lb];
    up = ub; down = lb;
    while (down < up) {
        while (x[down] <= a && down < ub)
            down++;
        while (x[up] > a)
            up--;
        if (down < up)
            swap(x[down], x[up]);
    }
    x[lb] = x[up];
    x[up] = a;
    return up;
}
```

### Eficiência do Quicksort

O tempo de execução do QuickSort depende se o particionamento é balanceado ou não.

1. **O pior caso** do QuickSort ocorre quando o particionamento gera um conjunto com 1 elemento e outro com  $n-1$  elementos para todos os passos do algoritmo. Desde que o particionamento custa  $O(n)$  a recorrência neste caso torna-se

$$T(n) = T(n-1) + O(n)$$

como  $T(1) = O(1)$ , não é difícil mostrar que  $T(n) = O(n^2)$ .

$$(T(n) = \alpha n + T(n-1) = \alpha n + \alpha(n-1) + \alpha(n-2) + \dots + \alpha 2 + T(1))$$

2. **O melhor caso** ocorre quando o particionamento sempre gera dois sub-conjuntos de tamanho  $n/2$ , temos a recorrência

$$T(n) = 2T(n/2) + O(n)$$

Então,  $T(n) = O(n \log n)$ .